

# Praktische Informatik 2

## Spezifikation und Verifikation

Thomas Röfer

Cyber-Physical Systems  
Deutsches Forschungszentrum für  
Künstliche Intelligenz

Multisensorische Interaktive Systeme  
Fachbereich 3, Universität Bremen





# RoboCup 2023 SPL Finale

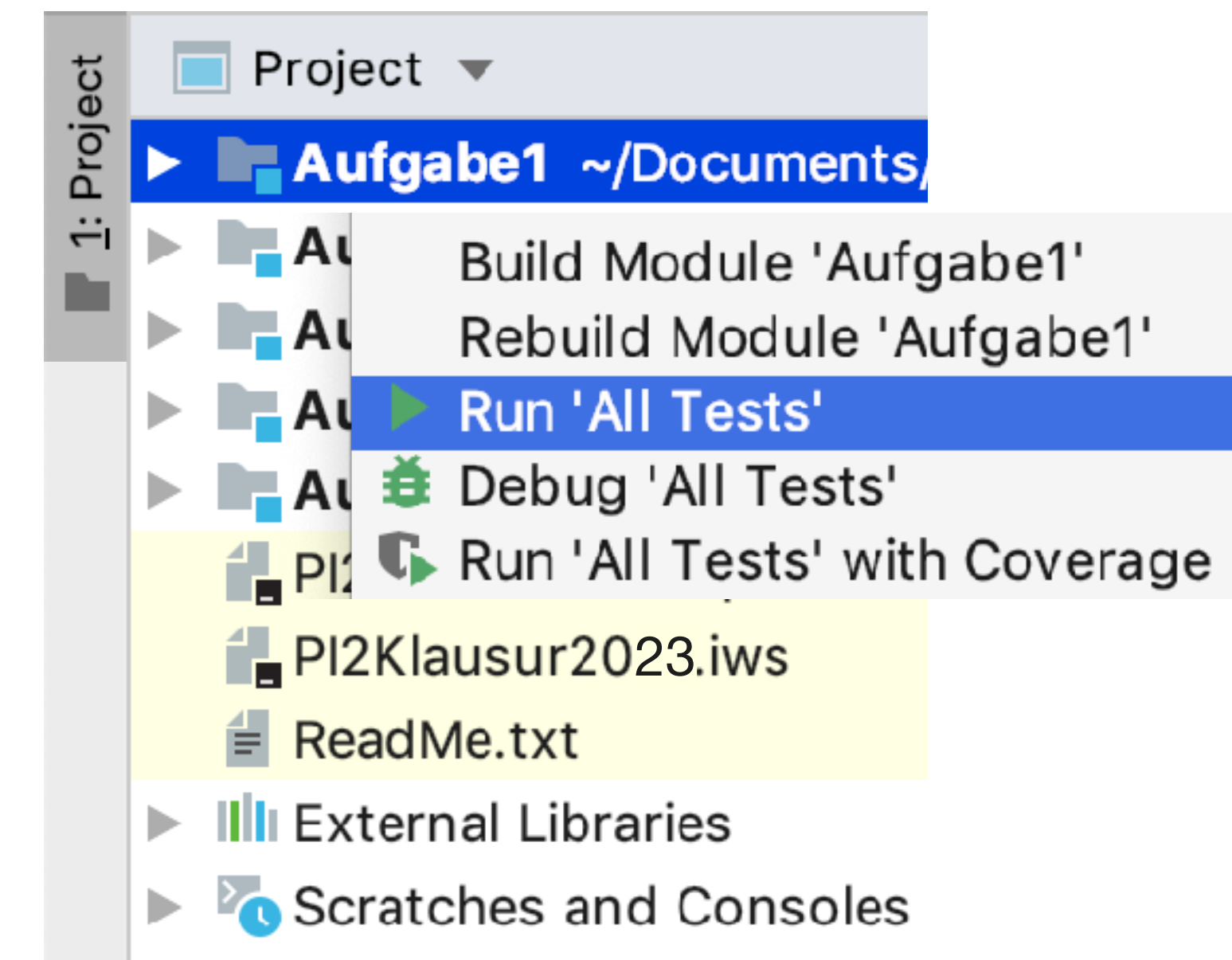
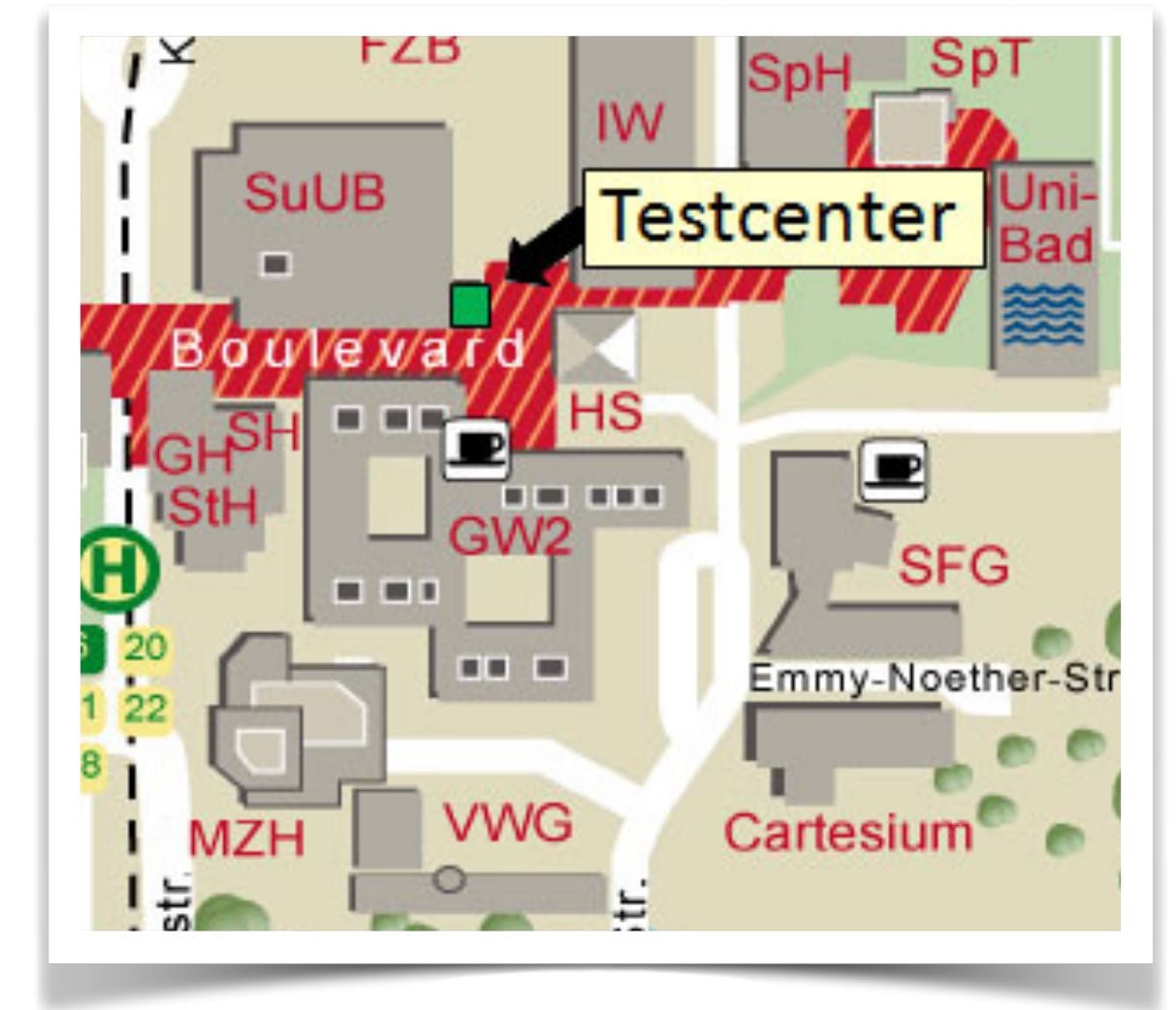


1130	1st	1117
B-Human	09:14	HTWK Robots



## Klausur: Inhalt

- Klausur im Testcenter am 05.09.2023, Dauer 120 Minuten
- Anmeldung per Terminvergabe in Stud.IP (ihr müsst auch bei PABO angemeldet sein), wird in vorlesungsfreier Zeit freigeschaltet und per E-Mail angekündigt
- Fragenkatalog (20%): Themen quer durch das Semester
- Programmieraufgaben (5 x 20%)
  - Analoge, kürzere Varianten von (Teilen von) Aufgaben, die bereits auf Übungszetteln gestellt wurden
  - Fünf Aufgaben in einem IntelliJ-Projekt als Module
  - Zu jeder Aufgabe existieren bereits einige Tests

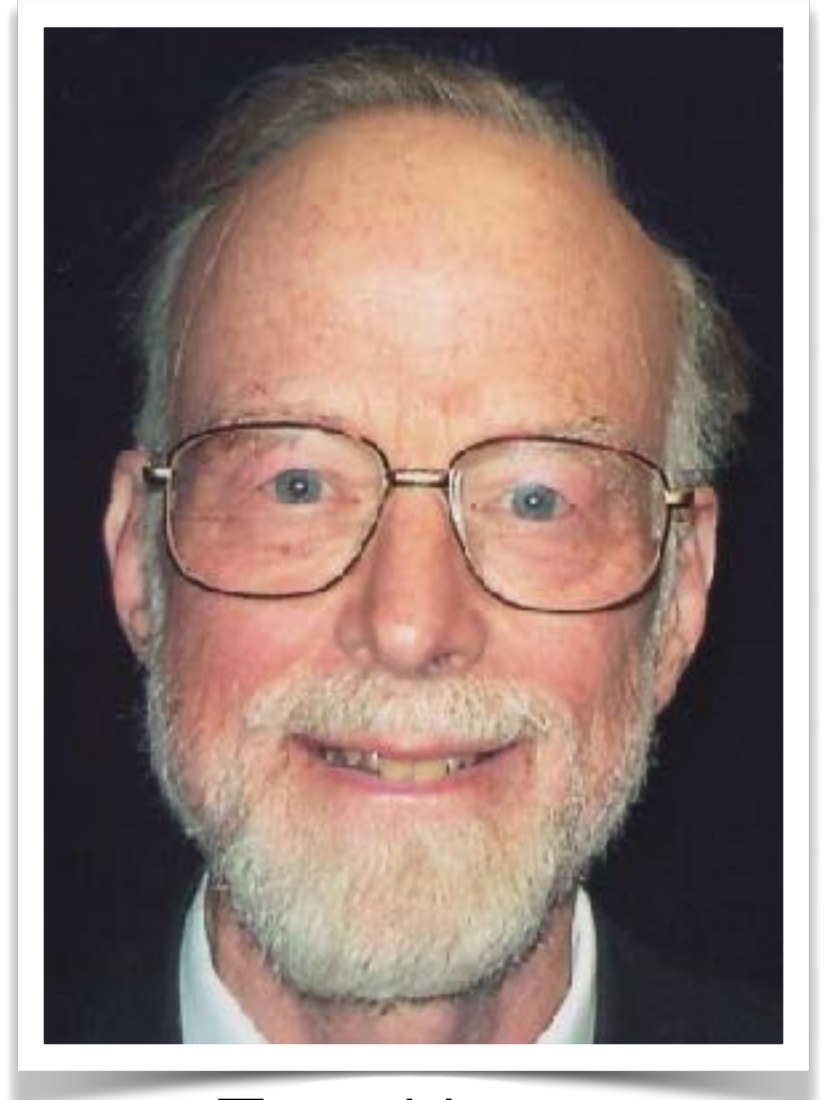


## Klausur: Bewertung

- 50% zum Bestehen notwendig
- Programmieraufgaben werden automatisch getestet
- Nur jeweilige Hauptklasse einer Aufgabe wird in vorbereitete Umgebung kopiert, dort kompiliert und getestet
- Übersetzt Quelltext dabei nicht → 0% für diese Aufgabe
- Die Java-Laufzeitbibliothek darf nur verwendet werden, wenn explizit erlaubt (Ausnahme: Testausgaben mit **System.out.** sind ok)
- Testfälle sind andere als in der Klausur

## Verifikation mit dem Hoare-Kalkül

- Formales System, um die Korrektheit von Programmen zu beweisen
- Hoare-Tripel:  $\{P\} S \{Q\}$ 
  - **S**: Anweisung(en) der Programmiersprache (statement)
  - **P**: Vorbedingung (precondition)
  - **Q**: Nachbedingung (postcondition)
- **P** und **Q** sind logische Aussagen, die Bezeichner des Programms verwenden
- Hoare-Regeln definieren für verschiedene **S**, wie **P** und **Q** zueinander in Beziehung stehen



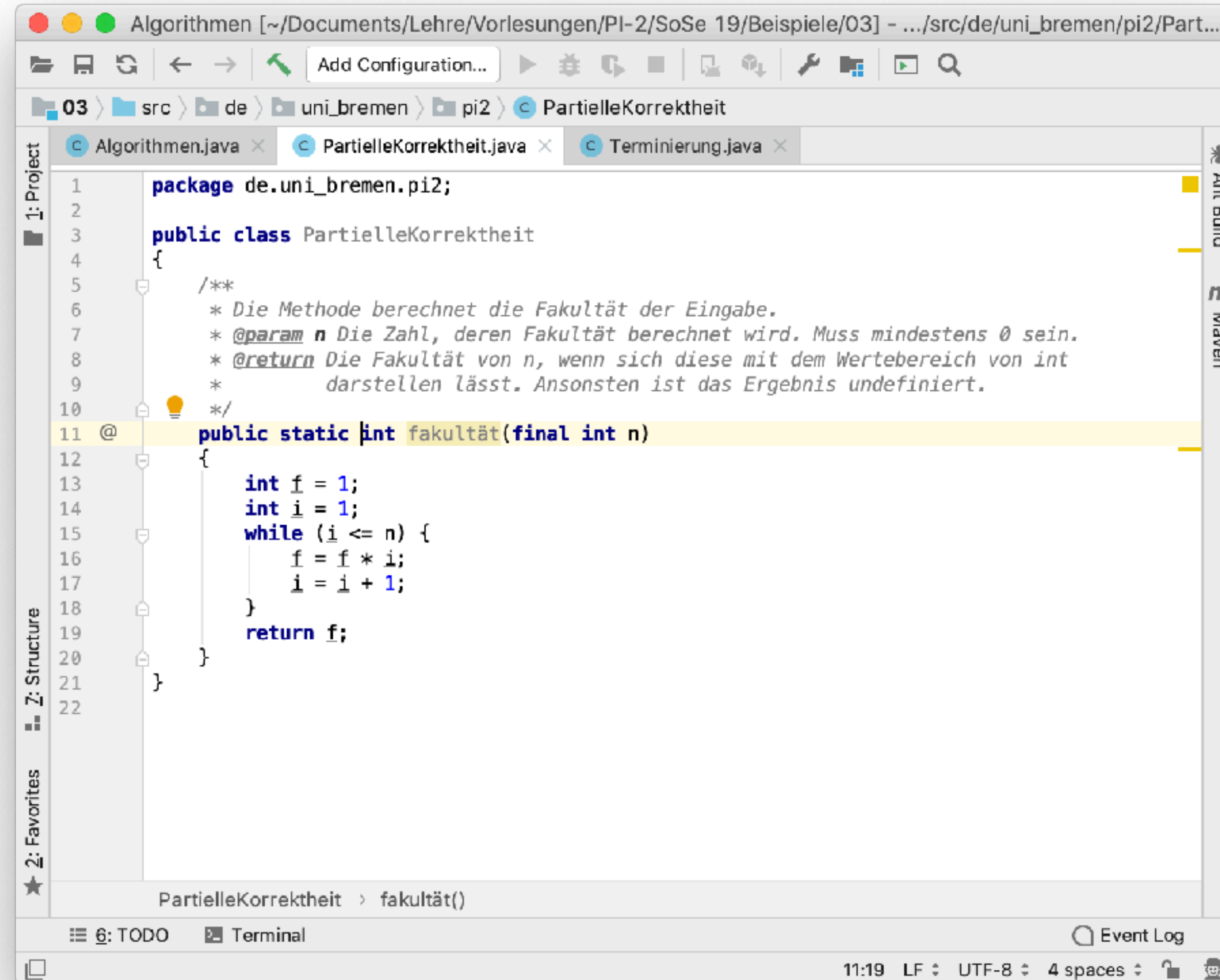
Tony Hoare



## Verifikation mit dem Hoare-Kalkül: Grundidee

- Vor- und Nachbedingungen werden auch als Zusicherungen bezeichnet
- Die Vorbedingung der ersten Anweisung enthält üblicherweise Teile der Eingabespezifikation
- Die Nachbedingung der letzte Anweisung sollte die Ausgabespezifikation widerspiegeln
- Ein Beweis ist die Anwendung der Hoare-Regeln von der ersten Vorbedingung zur letzten Nachbedingung
- **Partielle Korrektheit** und **Terminierung** werden getrennt bewiesen

# Beweis der partiellen Korrektheit: Demo




```
1 package de.uni_bremen.pi2;
2
3 public class PartielleKorrektheit
4 {
5     /**
6      * Die Methode berechnet die Fakultät der Eingabe.
7      * @param n Die Zahl, deren Fakultät berechnet wird. Muss mindestens 0 sein.
8      * @return Die Fakultät von n, wenn sich diese mit dem Wertebereich von int
9      *         darstellen lässt. Ansonsten ist das Ergebnis undefiniert.
10     */
11     @ public static int fakultät(final int n)
12     {
13         int f = 1;
14         int i = 1;
15         while (i <= n) {
16             f = f * i;
17             i = i + 1;
18         }
19         return f;
20     }
21 }
22
```

## Hoare-Kalkül: Axiom der leeren Anweisung

- Generelle Notation: Wenn Ausdrücke über dem „Bruchstrich“ gelten (d.h. bewiesen wurden), dann gilt das Hoare-Tripel unter dem Bruchstrich
- Wenn eine Anweisung keine Variablen verändert, gelten nach der Anweisung dieselben Zusicherungen wie davor
  - $\overline{\{P\}S\{P\}}$
- Dies gilt auch, wenn **S** zwar Variablen verändert, diese aber nicht in **P** vorkommen



## Hoare-Kalkül: Zuweisungsaxiom

- Nach einer Zuweisung gilt für die geänderte Variable, was vorher für die rechte Seite der Zuweisung galt
  - $\overline{\{P[E/x]\}x := E\{P\}}$
  - **P[E/x]**: In **P** wurde jedes freie Vorkommen von **x** durch **E** ersetzt
- Beispiel:  $\{i+1 \leq n+1\} i := i+1 \{i \leq n+1\}$ 
- Diese Regel erfordert Vorbereitung, damit sie überhaupt anwendbar ist
  - Die Vorbedingung muss in eine geeignete Form gebracht werden



## Hoare-Kalkül: Kompositions- und Sequenzregel

- Um sequenzielle Programme zu beweisen, muss die Nachbedingung einer Anweisung auch die Vorbedingung der nächsten sein

- $$\frac{\{P\}S\{R\}, \{R\}T\{Q\}}{\{P\}S; T\{Q\}}$$

- Beispiel

- $\{i+1 \leq n+1 \wedge f \cdot i = (i+1-1)!\}$

$f := f * i$

$\{i+1 \leq n+1 \wedge f = (i+1-1)!\}$  Gleichzeitig Vor- und Nachbedingung!

$i := i + 1$

$\{i \leq n+1 \wedge f = (i-1)!\}$



## Hoare-Kalkül: Konsequenzregel

- Vorbedingungen dürfen verstärkt werden, z.B. durch Verschärfung bestehender Aussagen oder Ergänzung zusätzlicher, wahrer Bedingungen
- Nachbedingungen dürfen abgeschwächt werden, z.B. durch Abschwächen bestehender Aussagen und Entfernen von Bedingungen

$$\bullet \frac{P \Rightarrow P', \{P'\}S\{Q'\}, Q' \Rightarrow Q}{\{P\}S\{Q\}}$$

- Beispiel: **{true} x := 0 {x ≥ 0}**, da  $\frac{true \Rightarrow 0 = 0, \{0 = 0\}x := 0\{x = 0\}, x = 0 \Rightarrow x \geq 0}{\{true\}x := 0\{x \geq 0\}}$

- In Vor- und Nachbedingungen dürfen außerdem beliebige Umformungen vorgenommen werden, solange die Aussagen äquivalent bleiben



## Hoare-Kalkül: Auswahlregel

- Für Verzweigungen mit 2 Alternativen muss die Nachbedingung für beide Alternativen gelten

$$\bullet \frac{\{P \wedge B\}S\{Q\}, \{P \wedge \neg B\}T\{Q\}}{\{P\}\text{if } B \text{ then } S \text{ else } T\{Q\}}$$

- Zusätzlich zur Vorbedingung gilt zu Beginn des **then**-Zweiges die **if**-Bedingung, zu Beginn des **else**-Zweiges das Gegenteil
- Beispiel:  $\{0 \leq x \leq 3\}$  if  $x < 3$   
 $\text{then } \{0 \leq x \leq 3 \wedge x < 3\} \{0 \leq x < 3\} \{1 \leq x+1 < 4\} x := x+1 \{1 \leq x < 4\} \quad \{0 \leq x \leq 3\}$   
 $\text{else } \{0 \leq x \leq 3 \wedge \neg(x < 3)\} \{x = 3\} \{ \} \{0 = 0\} x := 0 \{x = 0\} \quad \{0 \leq x \leq 3\}$
- Fehlt der **else**-Zweig, muss sich  $\{Q\}$  aus  $\{P \wedge \neg B\}$  ergeben (**T** ist leere Anweisung)



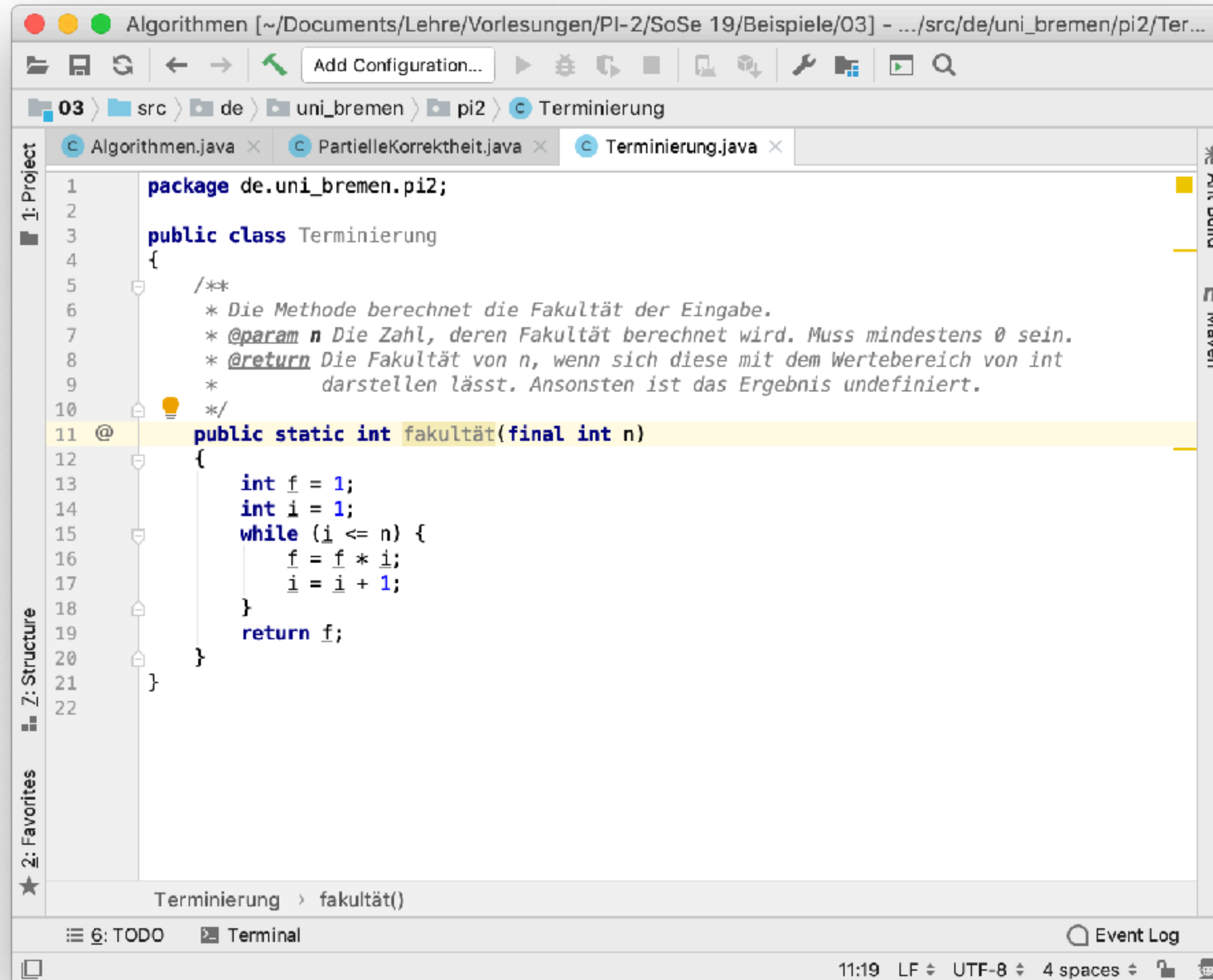
## Hoare-Kalkül: Iterationsregel

- Zum Korrektheitsbeweis einer Schleife wird eine **Schleifeninvariante** definiert, die vor der Schleife, am Anfang und Ende des Schleifenrumpfes und nach der Schleife gelten muss

$$\bullet \frac{\{I \wedge B\} S \{I\}}{\{I\} \text{while } B \text{ do } S \text{ done } \{I \wedge \neg B\}}$$

- Zu zeigen ist, dass sie am Ende des Rumpfes gilt, wenn sie am Anfang galt
- Die Invariante muss manuell gewählt werden und beschreibt üblicherweise die Grenzen von Laufvariablen und wieviel des Ergebnisses bereits aufgebaut wurde
- Beispiel:  **$\{i \leq n + 1 \wedge f = (i-1)!\}$  while  $i \leq n$  do**  
 **$\{i \leq n + 1 \wedge f = (i-1)! \wedge i \leq n\} f := f * i; i := i + 1 \{i \leq n + 1 \wedge f = (i-1)!\}$  done**  
 **$\{i \leq n + 1 \wedge f = (i-1)! \wedge \neg(i \leq n)\}$**

# Beweis der Terminierung: Demo



```
1 package de.uni_bremen.pi2;
2
3 public class Terminierung
4 {
5     /**
6      * Die Methode berechnet die Fakultät der Eingabe.
7      * @param n Die Zahl, deren Fakultät berechnet wird. Muss mindestens 0 sein.
8      * @return Die Fakultät von n, wenn sich diese mit dem Wertebereich von int
9      * darstellen lässt. Ansonsten ist das Ergebnis undefiniert.
10     */
11     @ public static int fakultät(final int n)
12     {
13         int f = 1;
14         int i = 1;
15         while (i <= n) {
16             f = f * i;
17             i = i + 1;
18         }
19         return f;
20     }
21 }
22
```



## Hoare-Kalkül: Terminierung

- Für den Beweis der Terminierung einer Schleife wird ein Term  **$t \geq 0$**  definiert (**Schleifenvariante**), der die Anzahl der noch zu erwartenden Schleifendurchläufe abschätzt
- Dieser Term muss am Ende des Schleifenrumpfes kleiner als am Anfang sein

$$\bullet \frac{\{I \wedge B \wedge t = z\} S \{I \wedge t < z\}, I \Rightarrow t \geq 0}{\{I\} \text{while } B \text{ do } S \text{ done } \{I \wedge \neg B\}}$$

- Um zu zeigen, dass er am Ende des Rumpfes kleiner ist, wird sein Wert zu Beginn des Rumpfes in einer ansonsten nicht verwendeten Variable  **$z$**  gespeichert
- Beispiel:  **$t = n+1-i$**   
 **$\{n+1-i = z \wedge i \leq n\} \{n-i < z\} f = f*i \{n+1-(i+1) < z\} i = i+1 \{n+1-i < z\}$**

# Zusammenfassung der Konzepte

- **Hoare-Kalkül**
- **Vorbedingung** und **Nachbedingung**
- **Partielle Korrektheit** und **Terminierung**