

Locks vs. Ereignisvariablen

Ute Bormann, TI2

Work in Progress

2023-10-13

Inhalt

1. Anwendung von Locks
2. Ereignisvariablen
3. Aktives vs. blockierendes Warten

Teil 1: Anwendung von Locks

Bisher: Realisierung von Lock-Verfahren

- Unterbrechungsausschluss
- aktives Warten mit Schlossvariablen
⇒ verschiedene Algorithmen betrachtet
- Potentielle Probleme:
 - kein gegenseitiger Ausschluss
 - Verklemmungen
 - Verhungern
 - After-you-after-you
- Spezielle unteilbare Operationen (z.B. `Test_and_set`)
- Beispielimplementierung

```
class Mutex {  
    bool key;  
public:  
    Mutex() {key = false;}  
    lock() {while(test_and_set(key));}  
    unlock() {key = false;}  
}  
  
Mutex m;
```

	A	B
Eintrittsprotokoll	<code>m.lock();</code>	<code>m.lock();</code>
kritischer Abschnitt	<code>i++;</code>	<code>i--;</code>
Austrittsprotokoll	<code>m.unlock();</code>	<code>m.unlock();</code>

Anwendung auf Beispielsituationen

Kritischer Abschnitt

- Entweder A oder B \Rightarrow mehrseitige Synchronisation

A	Mutex m;	B
...		...
m.lock();		m.lock();
... kritischer Abschnitt...		... kritischer Abschnitt ...
m.unlock();		m.unlock();

Anwendung auf Beispielsituationen

Kritischer Abschnitt

- Entweder A oder B \Rightarrow mehrseitige Synchronisation

A	Mutex m;	B
...		...
m.lock();		m.lock();
... kritischer Abschnitt...		... kritischer Abschnitt ...
m.unlock();		m.unlock();

Leser/Schreiber-Problem

- Leser nebenläufig zulassen
- Schreibender Zugriff muss exklusiv sein
- Während des Schreibens auch keine Leser zulassen
 \Rightarrow ebenfalls mit Locks umsetzbar (nächste Folie)

Leser-/Schreiber-Problem

```
Mutex rw;
```

1. Schritt: Leser und Schreiber alternativ

```
reader() {  
    ...  
    rw.lock();  
    // Lesen  
    rw.unlock();  
    ...  
}
```

```
writer() {  
    ...  
    rw.lock();  
    // Schreiben  
    rw.unlock();  
    ...  
}
```

Leser-/Schreiber-Problem

```
Mutex rw;  
int count = 0;
```

- 1. Schritt: Leser und Schreiber alternativ
- 2. Schritt: Mehr als einen Leser zulassen

```
reader() {  
    ...  
    count++;  
    if (count==1)  
        rw.lock();  
  
    // Lesen  
  
    count--;  
    if (count==0)  
        rw.unlock();  
  
    ...  
}  
...
```

```
writer() {  
    ...  
    rw.lock();  
    // Schreiben  
    rw.unlock();  
    ...  
}
```

Leser-/Schreiber-Problem

```
Mutex rw;  
int count = 0;
```

1. Schritt: Leser und Schreiber alternativ
2. Schritt: Mehr als einen Leser zulassen

```
reader() {  
    ...  
    count++;  
    if (count==1)  
        rw.lock();  
  
    // Lesen  
  
    count--;  
    if (count==0)  
        rw.unlock();  
  
    ...  
}  
...
```

```
writer() {  
    ...  
    rw.lock();  
    // Schreiben  
    rw.unlock();  
    ...  
}
```

Leser-/Schreiber-Problem

```
Mutex rw;  
int count = 0;  
Mutex s;
```

```
reader() {  
    ...  
    s.lock();  
    count++;  
    if (count==1)  
        rw.lock();  
    s.unlock();  
    // Lesen  
    s.lock();  
    count--;  
    if (count==0)  
        rw.unlock();  
    s.unlock();  
    ...  
}
```

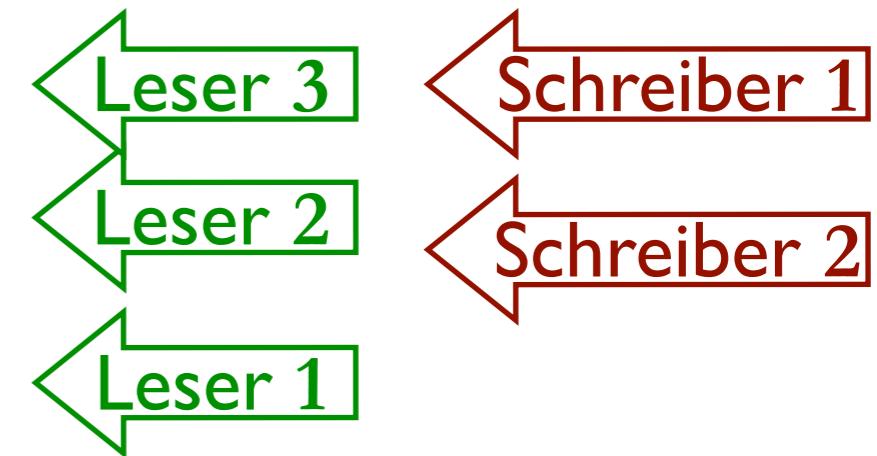
1. Schritt: Leser und Schreiber alternativ
2. Schritt: Mehr als einen Leser zulassen
3. Schritt: Zähler schützen

```
writer() {  
    ...  
    rw.lock();  
    // Schreiben  
    rw.unlock();  
    ...  
}
```

(Achtung: Leser werden bei dieser Lösung bevorzugt)

Leser-/Schreiber-Problem

```
Mutex rw;  
int count = 0;  
Mutex s;  
  
reader() {  
    ...  
    s.lock();  
    count++;  
    if (count==1)  
        rw.lock();  
    s.unlock();  
    // Lesen  
    s.lock();  
    count--;  
    if (count==0)  
        rw.unlock();  
    s.unlock();  
    ...  
}  
writer() {  
    ...  
    rw.lock();  
    // Schreiben  
    rw.unlock();  
    ...  
}
```



Beispielabläufe durchspielen

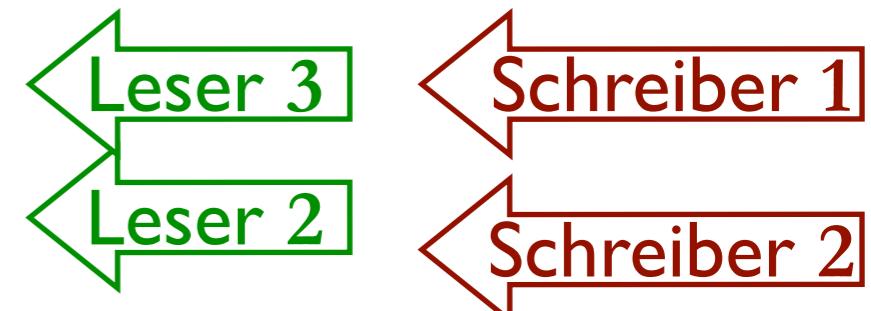
(Achtung: Leser werden bei dieser Lösung bevorzugt)

Leser-/Schreiber-Problem

```
Mutex rw;  
int count = 0;  
Mutex s;
```

```
reader() {  
    ...  
    s.lock();  
    count++;  
    if (count==1)  
        rw.lock();  
    s.unlock();  
    // Lesen  
    s.lock();  
    count--;  
    if (count==0)  
        rw.unlock();  
    s.unlock();  
    ...  
}
```

```
writer() {  
    ...  
    rw.lock();  
    // Schreiben  
    rw.unlock();  
    ...  
}
```



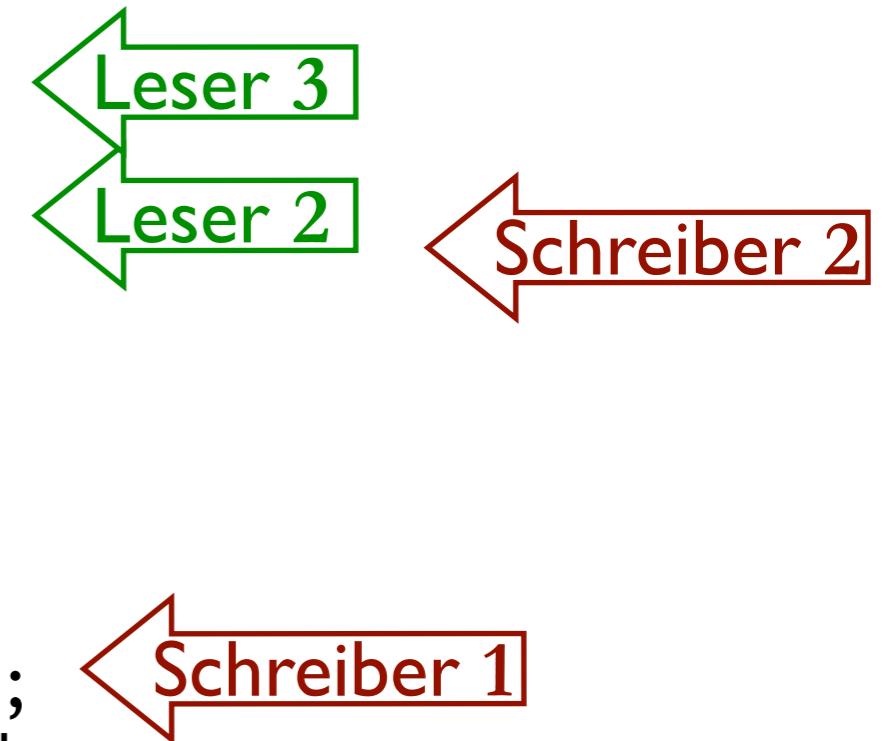
(Achtung: Leser werden bei dieser Lösung bevorzugt)

Leser-/Schreiber-Problem

```
Mutex rw;  
int count = 0;  
Mutex s;
```

```
reader() {  
    ...  
    s.lock();  
    count++;  
    if (count==1)  
        rw.lock();  
    s.unlock();  
    // Lesen  
    s.lock();  
    count--;  
    if (count==0)  
        rw.unlock();  
    s.unlock();  
    ...  
}
```

```
writer() {  
    ...  
    rw.lock(); // Schreiben  
    rw.unlock();  
    ...  
}
```



(Achtung: Leser werden bei dieser Lösung bevorzugt)

Leser-/Schreiber-Problem

```
Mutex rw;  
int count = 0;  
Mutex s;
```

```
reader() {  
    ...  
    s.lock();  
    count++;  
    if (count==1)  
        rw.lock();  
    s.unlock();  
    // Lesen  
    s.lock();  
    count--;  
    if (count==0)  
        rw.unlock();  
    s.unlock();  
    ...  
}
```

 Leser 2

```
writer() {  
    ...  
    rw.lock();  
    // Schreiben  
    rw.unlock();  
    ...  
}
```

 Leser 3

 Schreiber 2

 Schreiber 1

(Achtung: Leser werden bei dieser Lösung bevorzugt)

Leser-/Schreiber-Problem

```
Mutex rw;  
int count = 0;  
Mutex s;
```

```
reader() {
```

```
    ...  
    s.lock(); <-- Leser 3  
    count++;  
    if (count==1)  
        rw.lock();  
    s.unlock();  
    // Lesen  
    s.lock(); <-- Leser 2  
    count--; <-- Leser 1  
    if (count==0)  
        rw.unlock();  
    s.unlock();  
    ...
```

```
}
```

```
writer() {
```

```
    ...  
    rw.lock(); <-- Schreiber 1  
    // Schreiben  
    rw.unlock();  
    ...  
}
```

← Schreiber 2

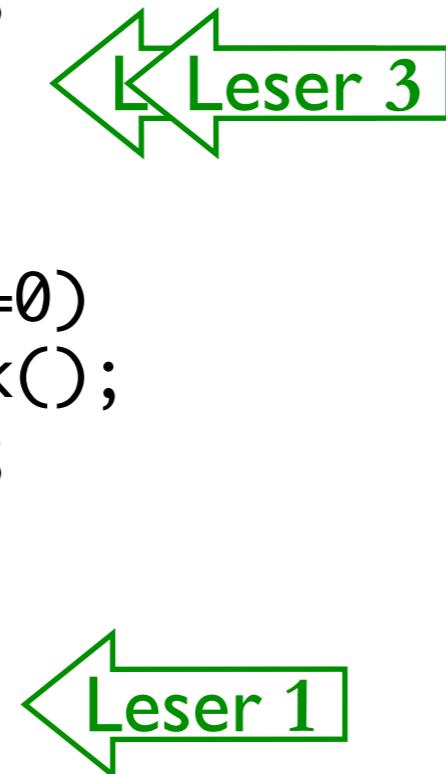
← Schreiber 1

(Achtung: Leser werden bei dieser Lösung bevorzugt)

Leser-/Schreiber-Problem

```
Mutex rw;  
int count = 0;  
Mutex s;  
  
reader() {  
    ...  
    s.lock();  
    count++;  
    if (count==1)  
        rw.lock();  
    s.unlock();  
    // Lesen  
    s.lock();  
    count--;  
    if (count==0)  
        rw.unlock();  
    s.unlock();  
    ...  
}
```

```
writer() {  
    ...  
    rw.lock(); // Schreiben  
    rw.unlock();  
    ...  
}
```



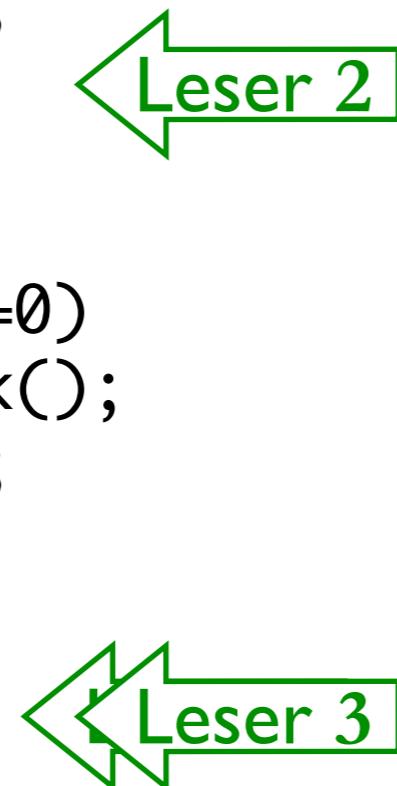
(Achtung: Leser werden bei dieser Lösung bevorzugt)

Leser-/Schreiber-Problem

```
Mutex rw;  
int count = 0;  
Mutex s;
```

```
reader() {  
    ...  
    s.lock();  
    count++;  
    if (count==1)  
        rw.lock();  
    s.unlock();  
    // Lesen  
    s.lock();  
    count--;  
    if (count==0)  
        rw.unlock();  
    s.unlock();  
    ...  
}
```

```
writer() {  
    ...  
    rw.lock(); // Schreiben  
    rw.unlock();  
    ...  
}
```



(Achtung: Leser werden bei dieser Lösung bevorzugt)

Leser-/Schreiber-Problem

```
Mutex rw;  
int count = 0;  
Mutex s;  
  
reader() {  
    ...  
    s.lock();  
    count++;  
    if (count==1)  
        rw.lock();  
    s.unlock();  
    // Lesen  
    s.lock();  
    count--;  
    if (count==0)  
        rw.unlock();  
    s.unlock();  
    ...  
}
```

```
writer() {  
    ...  
    rw.lock();  
    // Schreiben  
    rw.unlock();  
    ...  
}
```

Schreiber 2

Schreiber 1

Leser 3 2

(Achtung: Leser werden bei dieser Lösung bevorzugt)

Leser-/Schreiber-Problem

```
Mutex rw;  
int count = 0;  
Mutex s;  
  
reader() {  
    ...  
    s.lock();  
    count++;  
    if (count==1)  
        rw.lock(); ← Leser 3  
    s.unlock();  
    // Lesen  
    s.lock();  
    count--;  
    if (count==0)  
        rw.unlock();  
    s.unlock();  
    ...  
}
```

```
writer() {  
    ...  
    rw.lock();  
    // Schreiben  
    rw.unlock();  
    ...  
}
```

← Schreiber 2

← Schreiber 1

(Achtung: Leser werden bei dieser Lösung bevorzugt)

← Leser 2

Leser-/Schreiber-Problem

```
Mutex rw;  
int count = 0;  
Mutex s;  
  
reader() {  
    ...  
    s.lock();  
    count++;  
    if (count==1)  
        rw.lock(); ← Leser 3  
    s.unlock();  
    // Lesen  
    s.lock();  
    count--;  
    if (count==0)  
        rw.unlock();  
    s.unlock();  
    ...  
}
```

```
writer() {  
    ...  
    rw.lock(); ← Schreiber 2  
    // Schreiben  
    rw.unlock(); ← Schreiber 1  
    ...  
}
```

(Achtung: Leser werden bei dieser Lösung bevorzugt)



Leser-/Schreiber-Problem

```
Mutex rw;  
int count = 0;  
Mutex s;
```

```
reader() {  
    ...  
    s.lock(); Leser 2 ←  
    count++;  
    if (count==1)  
        rw.lock(); Leser 3 ←  
    s.unlock();  
    // Lesen  
    s.lock();  
    count--;  
    if (count==0)  
        rw.unlock();  
    s.unlock();  
    ...  
}  
    ← Leser 1
```

```
writer() {  
    ...  
    rw.lock(); Schreiber 2 ←  
    // Schreiben  
    rw.unlock();  
    ...  
}
```

(Achtung: Leser werden bei dieser Lösung bevorzugt)

Leser-/Schreiber-Problem

```
Mutex rw;  
int count = 0;  
Mutex s;
```

```
reader() {
```

```
    ...  
    s.lock(); Leser 2  
    count++;
```

```
    if (count==1)  
        rw.lock();
```

```
    s.unlock();
```

```
    // Lesen
```

```
    s.lock(); Leser 3
```

```
    count--;
```

```
    if (count==0)
```

```
        rw.unlock();
```

```
    s.unlock();
```

```
    ...
```

```
}
```

Leser 1

```
writer() {
```

```
    ...  
    rw.lock(); Schreiber 2
```

```
    // Schreiben  
    rw.unlock();
```

```
    ...
```

```
}
```

Schreiber 1

(Achtung: Leser werden bei dieser Lösung bevorzugt)

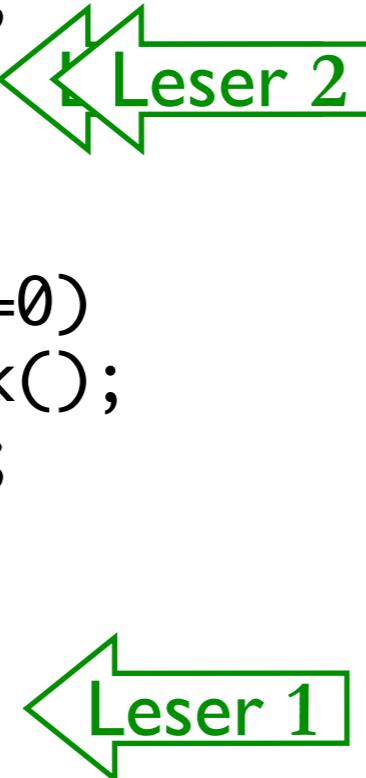
Leser-/Schreiber-Problem

```
Mutex rw;  
int count = 0;  
Mutex s;
```

```
reader() {
```

```
    ...  
    s.lock();  
    count++;  
    if (count==1)  
        rw.lock();  
    s.unlock();  
    // Lesen  
    s.lock();  
    count--;  
    if (count==0)  
        rw.unlock();  
    s.unlock();  
    ...
```

```
}
```



```
writer() {
```

```
    ...  
    rw.lock();  
    // Schreiben  
    rw.unlock();  
    ...  
}
```

A red double-headed arrow connects the 'Schreiber 1' and 'Schreiber 2' annotations, indicating that only one writer can access the shared resource at a time, and it must be exclusive.

A red double-headed arrow connects the 'Schreiber 1' and 'Schreiber 2' annotations, indicating that only one writer can access the shared resource at a time, and it must be exclusive.

(Achtung: Leser werden bei dieser Lösung bevorzugt)

Fragen – Teil 1

- Warum kann man das Leser/Schreiber-Problem nicht mit einem einzigen Lock lösen?

Teil 2: Ereignisvariablen

Anwendung auf Beispielsituationen

Kritischer Abschnitt

- Entweder A oder B \Rightarrow mehrseitige Synchronisation

A	Mutex m;	B
...		...
m.lock();		m.lock();
... kritischer Abschnitt...		... kritischer Abschnitt ...
m.unlock();		m.unlock();

Leser/Schreiber-Problem

- Leser nebenläufig zulassen
- Schreibender Zugriff muss exklusiv sein
- Während des Schreibens auch keine Leser zulassen
 \Rightarrow ebenfalls mit Locks umsetzbar

→ Erzeuger/Verbraucher-Problem

- Erst erzeugen, dann verbrauchen \Rightarrow Einseitige Synchronisation
 \Rightarrow neues Konzept: Ereignisvariablen (nächste Folie)

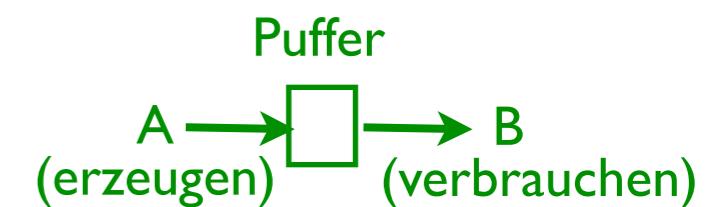
Erzeuger-/Verbraucher-Problem

- Neues Konzept: Ereignisvariablen (Condition Variables)

⇒ Realisierung einseitiger Synchronisation

```
class Condition {  
...  
public:  
    Condition();  
    wait();  
    signal();  
}
```

```
Condition c;
```



Erzeuger-/Verbraucher-Problem

- Neues Konzept: Ereignisvariablen (Condition Variables)

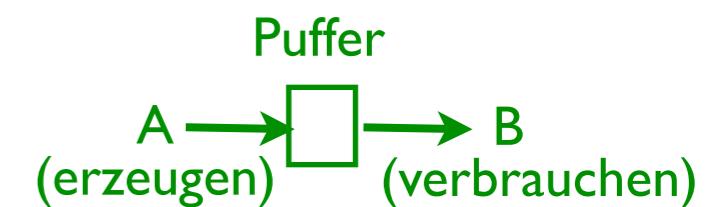
⇒ Realisierung einseitiger Synchronisation

```
class Condition {  
...  
public:  
    Condition();  
    wait();  
    signal();  
}
```

```
Condition c;
```

- Nutzung:

A	Condition c;	B
		c.wait();
erzeugen();		verbrauchen();
c.signal();		



Erzeuger-/Verbraucher-Problem

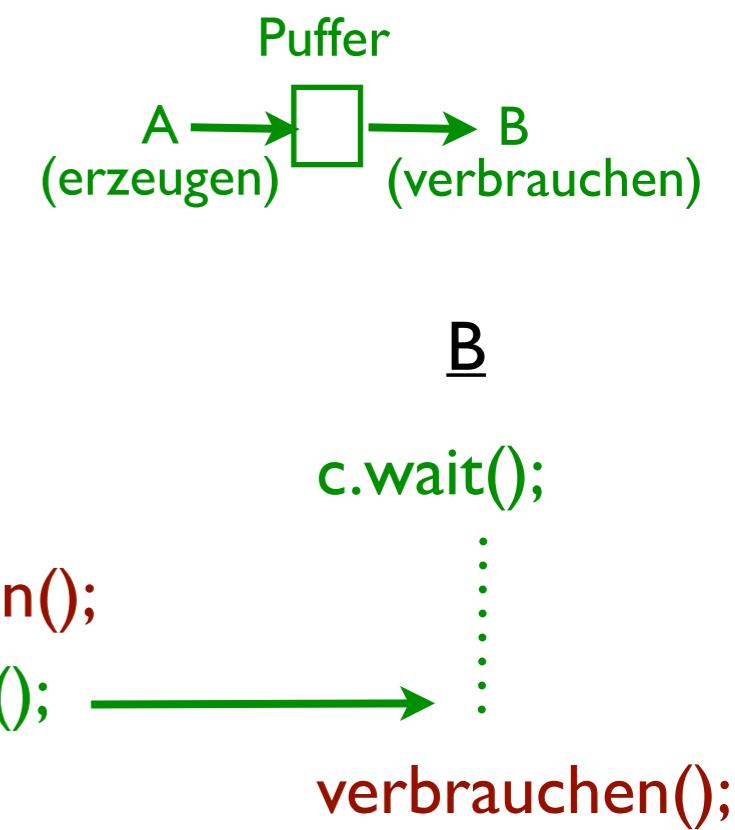
- Neues Konzept: Ereignisvariablen (Condition Variables)

⇒ Realisierung einseitiger Synchronisation

```
class Condition {  
...  
public:  
    Condition();  
    wait();  
    signal();  
}  
Condition c;
```

- Nutzung:

A	Condition c;	B
erzeugen();		c.wait();
c.signal();		verbrauchen();



Erzeuger-/Verbraucher-Problem

- Neues Konzept: Ereignisvariablen (Condition Variables)

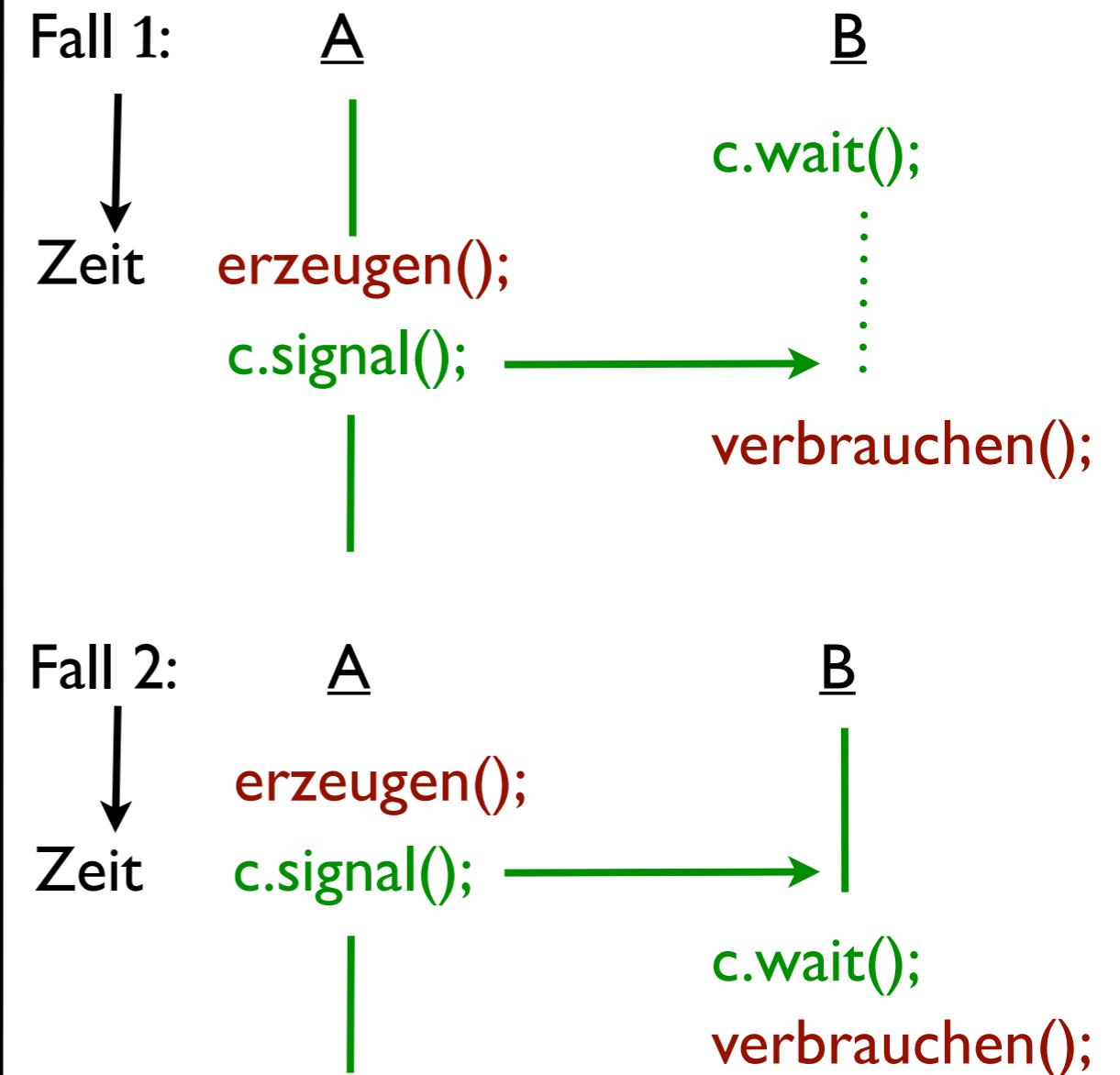
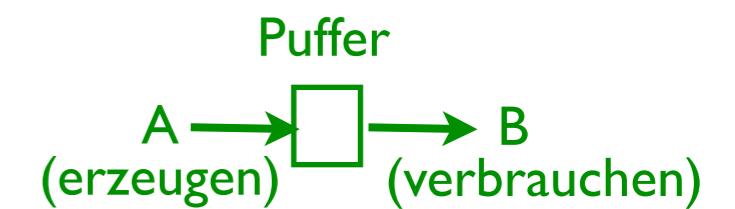
⇒ Realisierung einseitiger Synchronisation

```
class Condition {  
...  
public:  
    Condition();  
    wait();  
    signal();  
}  
  
Condition c;
```

- Nutzung:

A Condition c;
erzeugen();
c.signal();

B
c.wait();
verbrauchen();

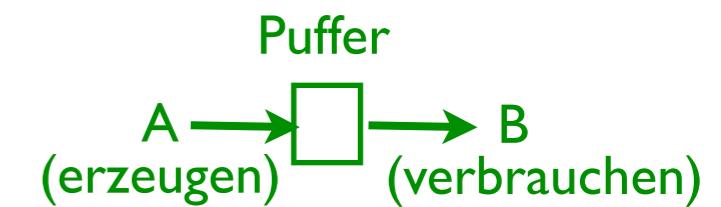


Erzeuger-/Verbraucher-Problem

- Neues Konzept: Ereignisvariablen (Condition Variables)

⇒ Realisierung einseitiger Synchronisation

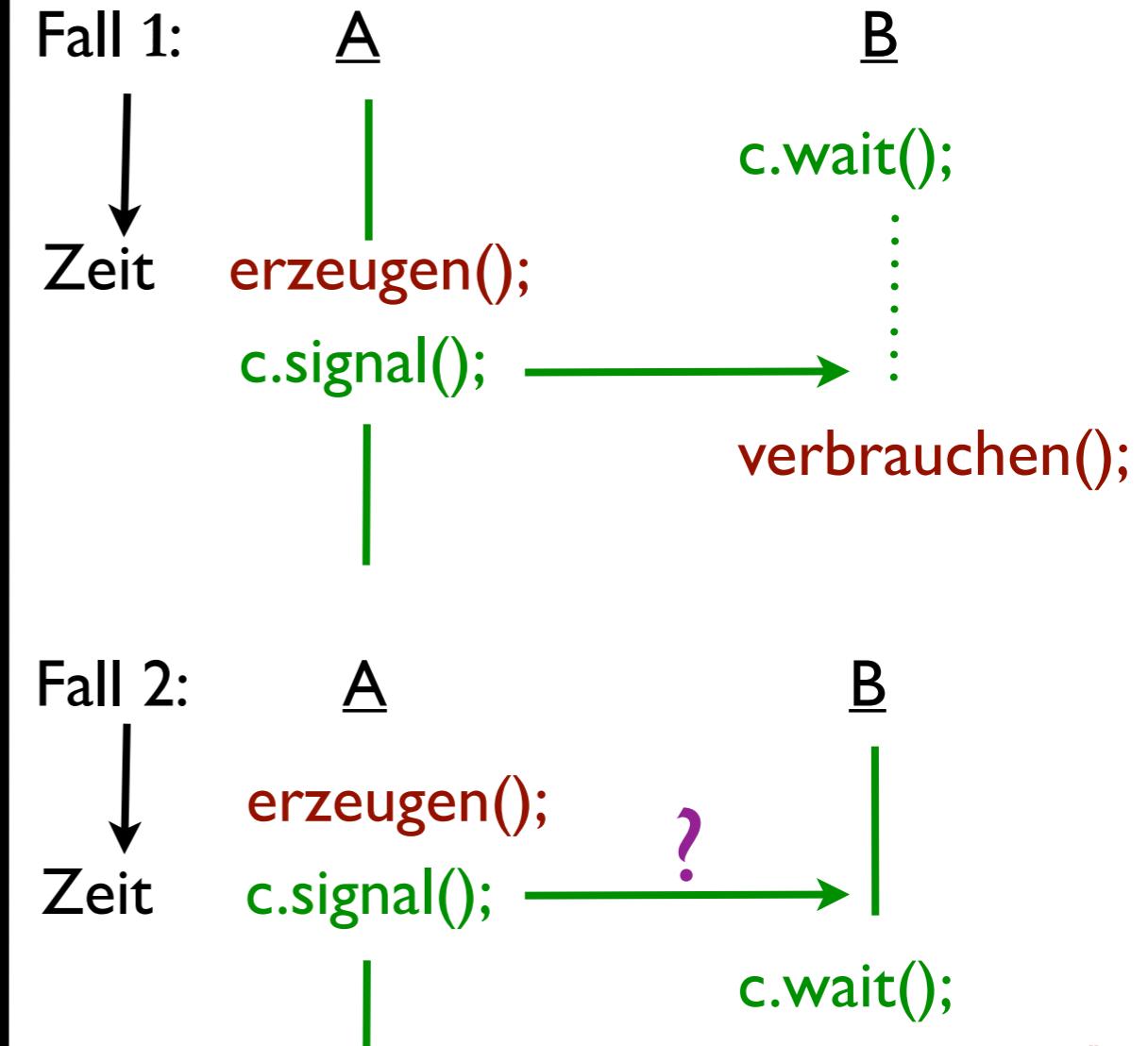
```
class Condition {  
...  
public:  
    Condition();  
    wait();  
    signal();  
}  
  
Condition c;
```



- Nutzung:

```
A    Condition c;  
erzeugen();  
c.signal();
```

```
B    c.wait();  
verbrauchen();
```



- Gibt auch `signal()`-Varianten, die im Nicht-Wartezustand verpuffen!
- Achtung: `signal()` in dieser Form nicht sammelbar!

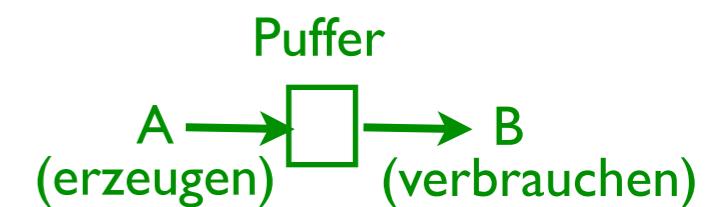
Erzeuger-/Verbraucher-Problem

- Neues Konzept: Ereignisvariablen (Condition Variables)
- Auch Realisierung über Locking-Mechanismus möglich

```
class Condition {  
    ...  
public:  
    Condition();  
    wait();  
    signal();  
}  
  
Condition c;
```

- Nutzung:

A	Condition c;	B
erzeugen();	c.wait();	verbrauchen();
c.signal();		



Erzeuger-/Verbraucher-Problem

- Neues Konzept: Ereignisvariablen (Condition Variables)
- Auch Realisierung über Locking-Mechanismus möglich

```
class Condition {  
    ...  
public:  
    Condition();  
    wait();  
    signal();  
}
```

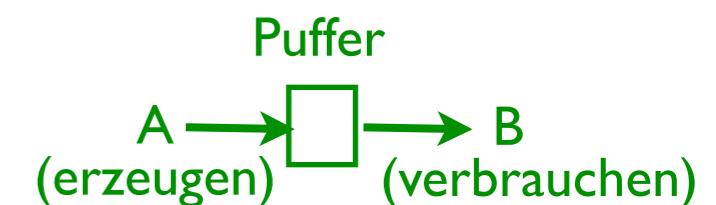
```
Condition c;
```

```
class Mutex {  
    bool key;  
public:  
    Mutex() {key=false;}  
    lock();  
    unlock();  
}  
  
Mutex e;
```

- Nutzung:

A	Condition c;	B
		c.wait();
erzeugen();		verbrauchen();
c.signal();		

- Achtung: `signal()` in dieser Form nicht sammelbar!
- Gibt auch `signal()`-Varianten, die im Nicht-Wartezustand verpuffen!

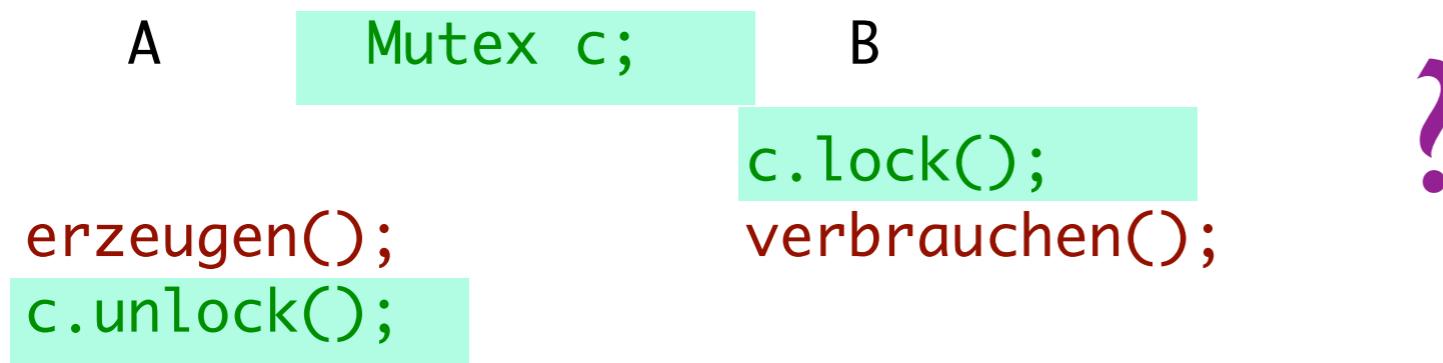


Erzeuger-/Verbraucher-Problem

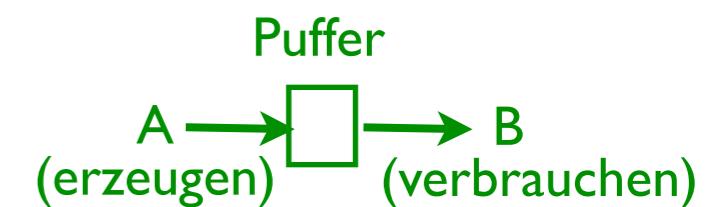
- Neues Konzept: Ereignisvariablen (Condition Variables)
- Auch Realisierung über Locking-Mechanismus möglich

```
class Condition {           class Mutex {  
    ...  
public:  
    Condition();  
    wait();  
    signal();  
}  
  
Condition c;               Mutex c;
```

- Nutzung:



- Achtung: `signal()` in dieser Form nicht sammelbar!
- Gibt auch `signal()`-Varianten, die im Nicht-Wartezustand verpuffen!



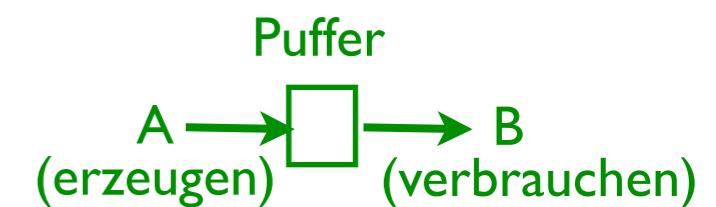
Erzeuger-/Verbraucher-Problem

- Neues Konzept: Ereignisvariablen (Condition Variables)
- Auch Realisierung über Locking-Mechanismus möglich

```
class Condition {           class Mutex {  
    ...  
public:  
    Condition();  
    wait();  
    signal();  
}  
  
Condition c;               Mutex c(true);
```

- Nutzung:

A	Mutex c(true);	B
	c.lock();	
erzeugen();	verbrauchen();	
c.unlock();		



Kleine Aufgabe

Kann man die Implementierung von Ereignisvariablen direkt auf sleep()/wakeup() abbilden?

Statt:

A

Condition c;

B

erzeugen();
c.signal();

c.wait();
verbrauchen();

Nun also:

A

...

B

erzeugen();
wakeup(wchan);

sleep(wchan);
verbrauchen();

Anwendung auf Beispielsituationen

Kritischer Abschnitt

- Entweder A oder B \Rightarrow mehrseitige Synchronisation

A	Mutex <code>m</code> ;	B
...		...
<code>m.lock();</code>		<code>m.lock();</code>
... kritischer Abschnitt...		... kritischer Abschnitt ...
<code>m.unlock();</code>		<code>m.unlock();</code>

Leser/Schreiber-Problem

- Leser nebenläufig zulassen
- Schreibender Zugriff muss exklusiv sein
- Während des Schreibens auch keine Leser zulassen
 \Rightarrow ebenfalls mit Locks umsetzbar

Erzeuger/Verbraucher-Problem

- Erst erzeugen, dann verbrauchen \Rightarrow Einseitige Synchronisation
 \Rightarrow neues Konzept: Ereignisvariablen

→ Speisende Philosophen

- Stäbchen als kritische Abschnitte modellierbar
- Vermeidung der potentiellen Verklemmung erfordert zusätzliche Maßnahmen (\Rightarrow später)

Fragen – Teil 2

- Wie kann man eine einseitige Synchronisation mit Hilfe von `wait()` und `signal()` vornehmen? Wie kann man diese Primitiven in etwa auf `lock()` und `unlock()` abbilden?

Teil 3: Aktives vs. blockierendes Warten

Aktives vs. blockierendes Warten

- Bisherige Locking-Algorithmen verwenden **aktives Warten** (busy waiting)
- Verharren in Schleife, bis kritischer Abschnitt frei: **Spinlocks**
- Nachteil: Verbrauchen unnötig Prozessorkapazität durch permanente Abfragen (bis Zeitscheibe aufgebraucht)
- Bei Einprozessorsystemen: Sowieso Prozesswechsel erforderlich, damit anderer Prozess aus kritischem Abschnitt austreten kann
- Bei kurzen kritischen Abschnitten in Multiprozessorsystemen i.d.R. o.k.

Aktives vs. blockierendes Warten

- Bisherige Locking-Algorithmen verwenden **aktives Warten** (busy waiting)
- Verharren in Schleife, bis kritischer Abschnitt frei: **Spinlocks**
- Nachteil: Verbrauchen unnötig Prozessorkapazität durch permanente Abfragen (bis Zeitscheibe aufgebraucht)
- Bei Einprozessorsystemen: Sowieso Prozesswechsel erforderlich, damit anderer Prozess aus kritischem Abschnitt austreten kann
- Bei kurzen kritischen Abschnitten in Multiprozessorsystemen i.d.R. o.k.

Alternative: **Blockierendes Warten**

- Prozess legt sich schlafen, wenn kritischer Abschnitt nicht frei \Rightarrow **sleep()**
- Bei Verlassen des kritischen Abschnitts darauf wartende Prozesse aufwecken \Rightarrow **wakeup()**
- (In unserer Implementierungsumgebung so realisiert)

- Im folgenden Verwendung folgender Terminologie:
 - `lock()/unlock()` (bzw. `mutex_lock()`/`mutex_unlock()`)
⇒ für Locking-Algorithmen allgemein
 - `spin_lock()`/`spin_unlock()`
⇒ für aktives Warten
 - `block_lock()`/`block_unlock()`
⇒ für blockierendes Warten
- Außerdem: objektorientierte Implementierung verwenden

Realisierung von Spinlocks

- entspricht der bisherigen Klasse Mutex

```
class Spin
    bool key;
public:
    Spin() {key = false;}
    spin_lock() {while(test_and_set(key));}
    spin_unlock() {key = false;}
}

Spin s;
...

s.spin_lock();
...
s.spin_unlock();
```

Realisierung von blockierendem Warten

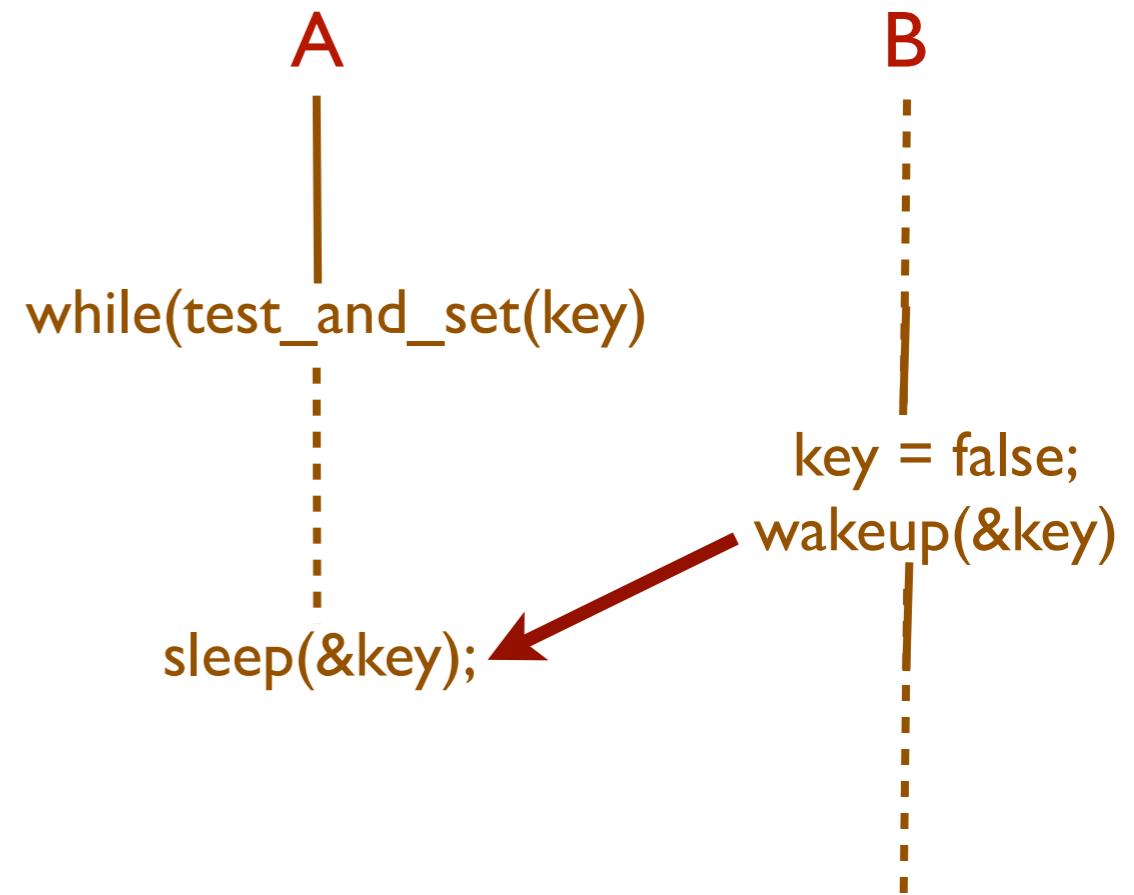
```
class Block {  
    bool key;  
public:  
    Block() {key = false;}  
  
    void block_lock() {  
        while(test_and_set(key))  
            sleep(&key);  
    }  
  
    void block_unlock() {  
        key = false;  
        wakeup(&key);  
    }  
}
```

1. Versuch

Realisierung von blockierendem Warten

```
class Block {  
    bool key;  
public:  
    Block() {key = false;}  
  
    void block_lock() {  
        while(test_and_set(key))  
            → sleep(&key);  
    }  
  
    void block_unlock() {  
        key = false;  
        wakeup(&key);  
    }  
}
```

1. Versuch

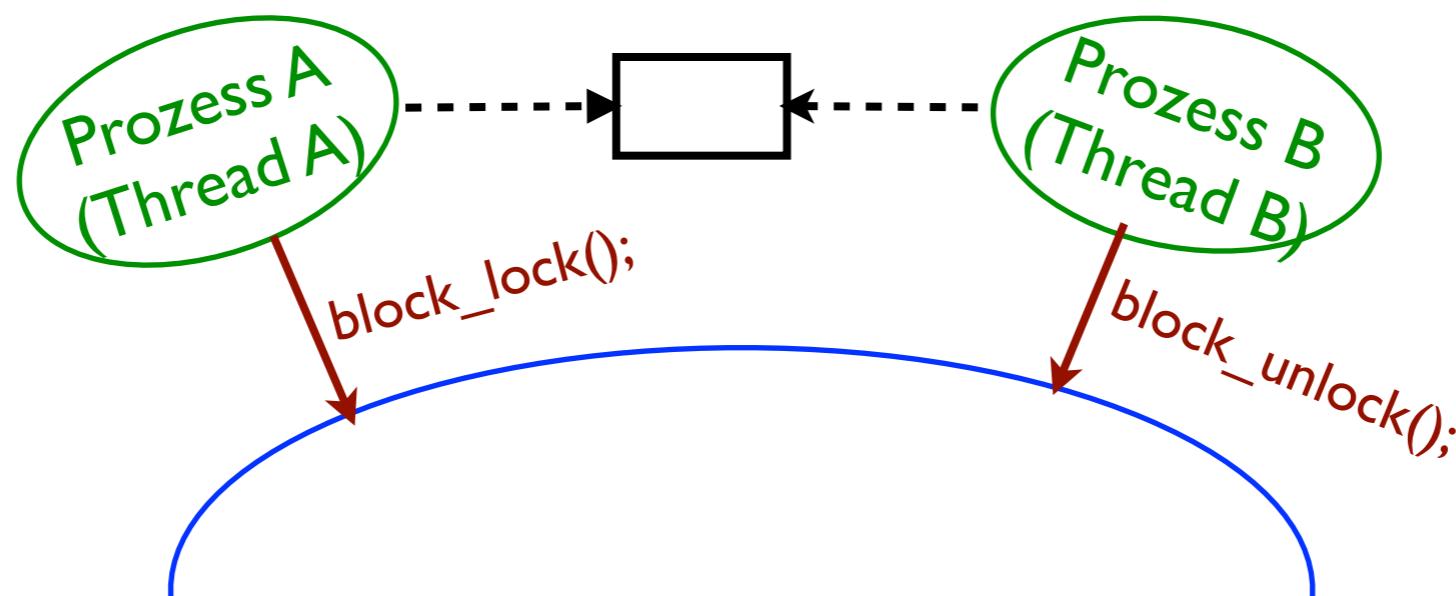


- Achtung: `block_lock()`/`block_unlock()` sind selbst kritische Abschnitte:
 - Verwendung von unteilbarer Operation (`test_and_set`)
 - Zugriff auf Sleep-Queue (`wakeup()` ist verpuffend)
⇒ „Lost-Wakeup-Problem“

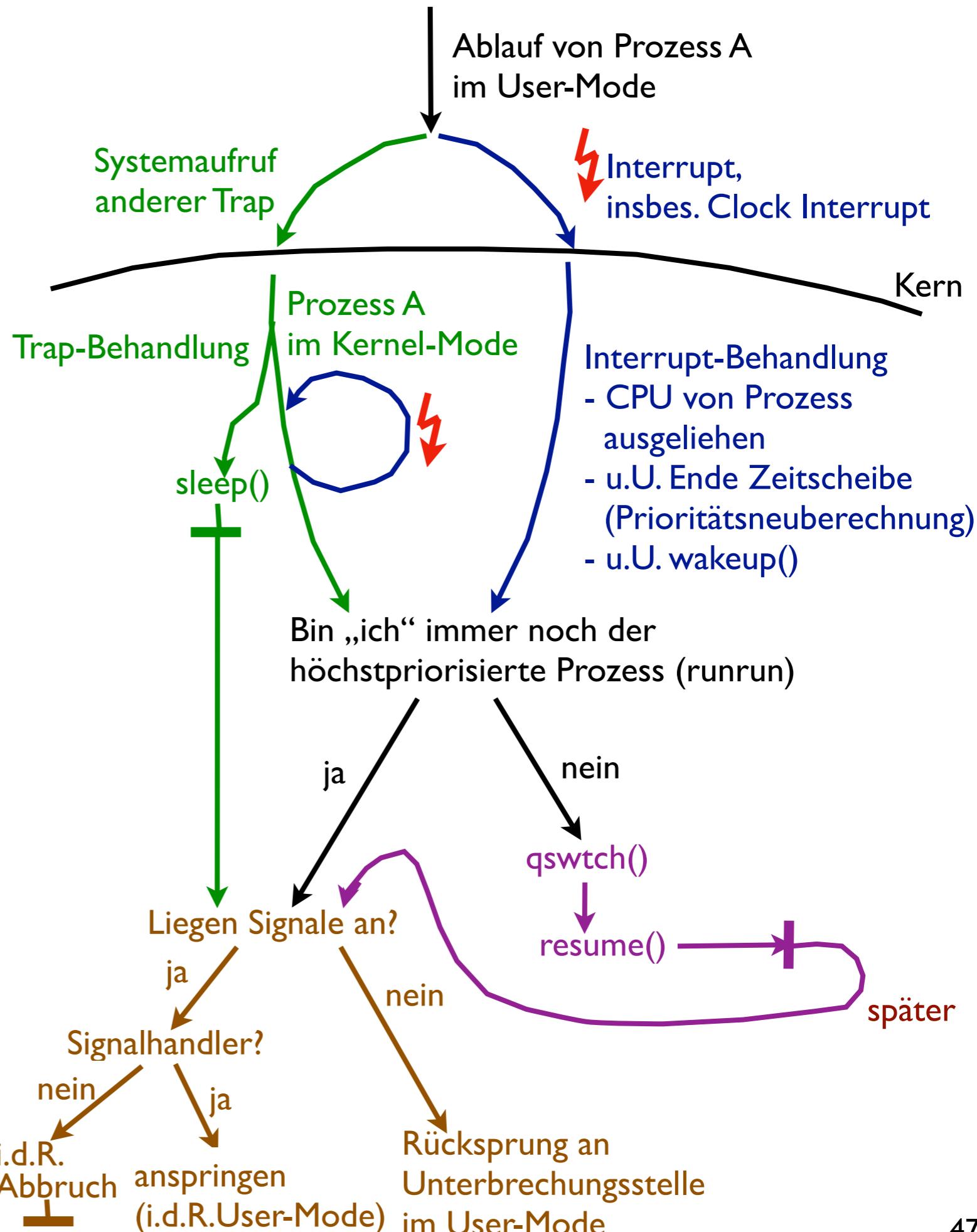
Lösungen des Lost-Wakeup-Problems (in Unix)

a) Bei Einprozessorsystem:

- Realisierung von blockierendem Lock im Unix-Kern
 - ⇒ Nicht-Präemption im Kern verhindert unerwünschten Prozesswechsel



Einordnung einer Prozessumschaltung im Prozessablauf (vereinfacht)



- Allerdings auch im Kern Nebenläufigkeit möglich:

Kernel-Mode A  Interrupt-Handler

[Interrupt-Handler]  Interrupt-Handler]

⇒ können auch auf gemeinsame Datenstrukturen zugreifen

⇒ gleiches Lockingverfahren auch dafür nutzbar?

- Allerdings auch im Kern Nebenläufigkeit möglich:

Kernel-Mode A  Interrupt-Handler

[Interrupt-Handler]  Interrupt-Handler]

⇒ können auch auf gemeinsame Datenstrukturen zugreifen

⇒ gleiches Lockingverfahren auch dafür nutzbar?

- Interrupt-Handler sind zeitkritisch und haben keinen eigenen Prozesskontext

⇒ können sich nicht schlafenlegen

⇒ können zur mehrseitigen Synchronisation kein blockierendes Warten verwenden

(stattdessen Unterbrechungsausschluss)

- Aber Teilnahme an einseitiger Synchronisation möglich:
 - Prozess wartet auf Ereignis (`wait()` \triangleq `lock()`)
 - Interrupt-Handler signalisiert es (`signal()` \triangleq `unlock()`)

Interrupt-Handler

```
...
//erzeugen
block_unlock(); // $\triangleq$  signal()
```

Prozess A (Kern)

```
...
block_lock(); // $\triangleq$  wait()
//verbrauchen
```

⇒ dafür blockierendes Warten (mit BELEGT-Initialisierung) nutzbar

Realisierung von blockierendem Warten

```
class Block {  
    bool key;  
public:  
    Block(bool init) {key = init;} //Bei einseitiger Sync: init==true  
  
    void block_lock() {  
        // Prozess  
  
        → while(test_and_set(key))  
            sleep(&key);  
  
    }  
  
    void block_unlock() {  
        // ggf. Interrupt-Handler  
        key = false;  
        wakeup(&key);  
    }  
}
```

- Weiterhin Lost-Wakeup möglich

Realisierung von blockierendem Warten

```
class Block {  
    bool key;  
public:  
    Block(bool init) {key = init;} //Bei einseitiger Sync: init==true  
  
    void block_lock() {  
        disable_interrupts();  
        while(test_and_set(key))  
            → sleep(&key);  
        enable_interrupts();  
    }  
  
    void block_unlock() {  
        key = false;  
        wakeup(&key);  
    }  
}
```

2. Versuch

- Vermeidung des Lost-Wakeup durch Interrupt-Ausschluss
- (Kein Problem bei `unlock()`): Kann ruhig von Interrupt-Handler unterbrochen werden)

```
void block_lock() {          // Prozess
    disable_interrupts();
    while(test_and_set(key))
        → sleep(&key);
    enable_interrupts();
}
```

Geht das denn gut?

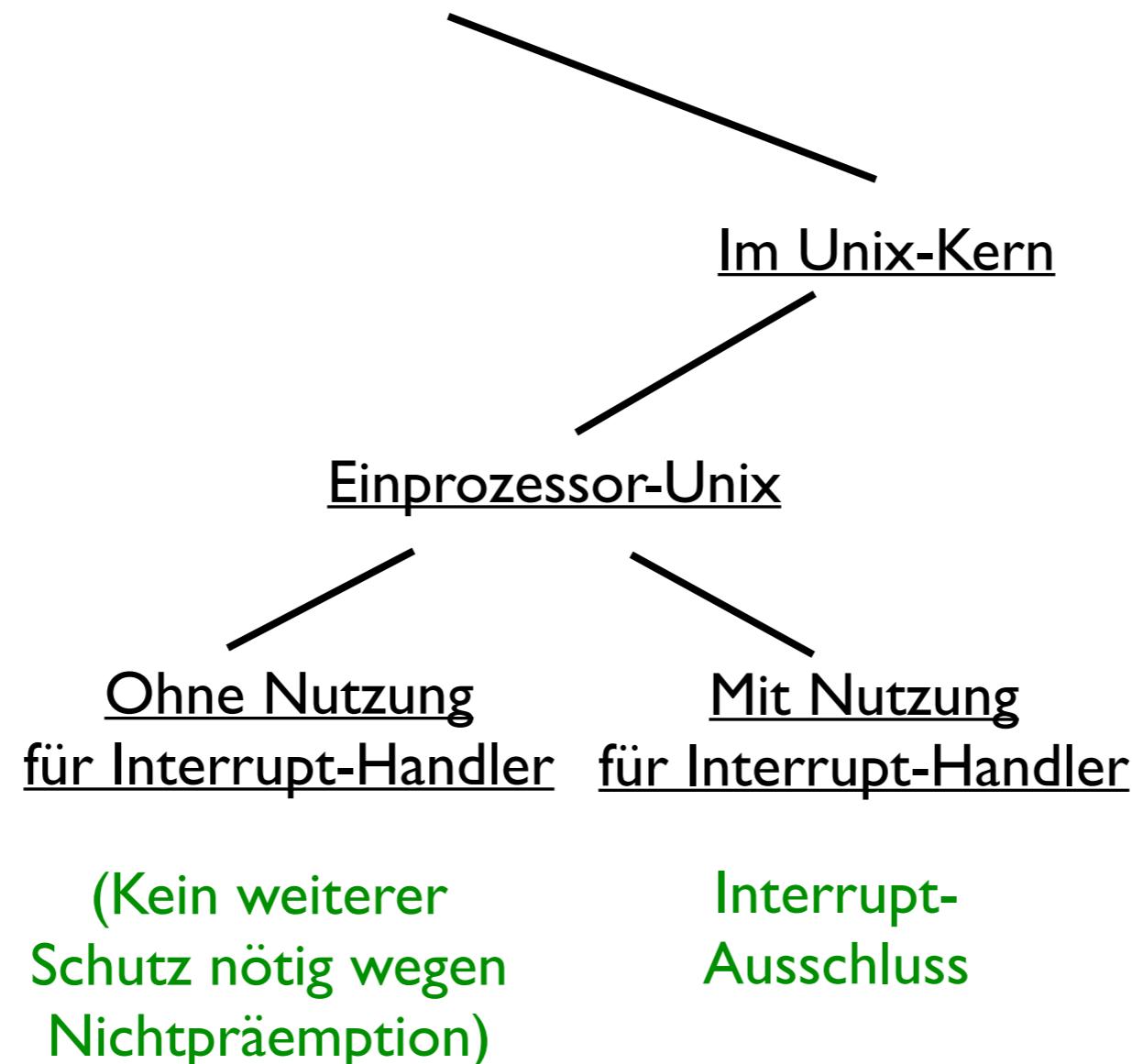
- Prozess legt sich im Zustand ausgeschalteter Interrupts schlafen
⇒ Wer sollte ihn wieder aufwecken?

```
void block_lock() {           // Prozess
    disable_interrupts();
    while(test_and_set(key))
        sleep(&key);
    enable_interrupts();
}
```

Geht das denn gut?

- Prozess legt sich im Zustand ausgeschalteter Interrupts schlafen
⇒ Wer sollte ihn wieder aufwecken?
- In Unix hat jeder Prozess einen eigenen Interrupt-Kontext
 - nach Prozesswechsel sind/werden die Interrupts vermutlich wieder aktiviert
 - sofern nicht auch bei jenem gerade ausgeschaltet...

Zusammenfassung: Realisierung von `block_lock()`



b) Bei Mehrprozessorsystemen:

- Nicht-Präemption bezieht sich nur auf eine CPU
⇒ Prozesse auf verschiedenen CPUs können gleichzeitig (auch im Kern) laufen

Realisierung von blockierendem Warten

```
class Block {  
    bool key;  
public:  
    Block(bool init) {key = init;}  
  
    void block_lock() { // Prozess 1 auf CPU 1  
        → while(test_and_set(key))  
            sleep(&key);  
  
    }  
  
    void block_unlock() { // Prozess 2 auf CPU 2  
        key = false;  
        wakeup(&key);  
    }  
}
```

1. Versuch

- Weiterhin Lost-Wakeup möglich

Realisierung von blockierendem Warten

```
class Block {  
    bool key;  
public:  
    Block(bool init) {key = init;}  
  
    void block_lock() {  
        disable_interrupts();  
        while(test_and_set(key))  
            → sleep(&key);  
        enable_interrupts();  
    }  
  
    void block_unlock() {  
        key = false;  
        wakeup(&key);  
    }  
}
```

1. Versuch

- Weiterhin Lost-Wakeup möglich

b) Bei Mehrprozessorsystemen:

- Nicht-Präemption bezieht sich nur auf eine CPU
⇒ Prozesse auf verschiedenen CPUs können gleichzeitig (auch im Kern) laufen
- Vermeidung des Lost-Wakeup-Problems bei blockierenden Locks durch Schutz des in `block_lock()` enthaltenen kritischen Abschnitts mit eigenem aktiven Lock (**Spinlock**)

Blockierendes Warten in Mehrprozessorsystem

```
class Block {  
    bool key;  
    Spin s;  
public:  
    Block();  
    void block_lock();  
    void block_unlock();  
};  
...  
  
void Block::block_lock() {  
  
    s.spin_lock();  
    → while (test_and_set(key))  
    sleep (this );  
    s.spin_unlock();  
}  
  
void Block::block_unlock() {  
  
    s.spin_lock();  
    key = false;  
    wakeup(this );  
    s.spin_unlock();  
}
```

Blockierendes Warten in Mehrprozessorsystem

```
class Block {  
    bool key;  
    Spin s;  
public:  
    Block();  
    void block_lock();  
    void block_unlock();  
};  
...  
  
void Block::block_lock() {  
  
    s.spin_lock();  
    while (test_and_set(key))  
        → sleep (this );  
    s.spin_unlock();  
}  
  
void Block::block_unlock() {  
  
    s.spin_lock();  
    key = false;  
    wakeup(this );  
    s.spin_unlock();  
}  
}
```

Achtung: Prozess darf sich nicht mit Spinlock schlafenlegen

⇒ Verklemmung

- A hat Spin, will in k.A.
- B will k.A. verlassen, braucht Spin

Blockierendes Warten in Mehrprozessorsystem

```
class Block {  
    bool key;  
    Spin s;  
public:  
    Block();  
    void block_lock();  
    void block_unlock();  
};  
...  
  
void Block::block_lock() {  
  
    s.spin_lock();  
    while (test_and_set(key))  
        → sleep (this );  
    s.spin_unlock();  
}  
  
void Block::block_unlock() {  
  
    s.spin_lock();  
    key = false;  
    wakeup(this );  
    s.spin_unlock();  
}  
}
```

Achtung: Prozess darf sich nicht mit Spinlock schlafenlegen

⇒ Verklemmung

- A hat Spin, will in k.A.
- B will k.A. verlassen, braucht Spin

⇒ Verwendung einer sleep-Variante:
sleep()

Blockierendes Warten in Mehrprozessorsystem

```
class Block {  
    bool key;  
    Spin s;  
public:  
    Block();  
    void block_lock();  
    void block_unlock();  
};  
...  
void Block::block_lock() {  
    s.spin_lock();  
    while (test_and_set(key))  
        → sleep (this );  
    s.spin_unlock();  
}  
  
void Block::block_unlock() {  
    s.spin_lock();  
    key = false;  
    wakeup(this );  
    s.spin_unlock();  
}  
}
```

Verwaltung der Sleep-Queue

```
struct SleepQ {  
    ...  
};  
  
SleepQ slq; //eigentlich viele  
sleep (void *chan ) {  
    ... Einreihen in die SleepQ ...  
  
    swtch();  
}  
  
wakeup(void *chan) {  
    ... Entnehmen aus der SleepQ ...  
}
```

Blockierendes Warten in Mehrprozessorsystem

```
class Block {  
    bool key;  
    Spin s;  
public:  
    Block();  
    void block_lock();  
    void block_unlock();  
};  
...  
void Block::block_lock() {  
    s.spin_lock();  
    while (test_and_set(key))  
        sleep1(this, s);  
    s.spin_unlock();  
}  
void Block::block_unlock() {  
    s.spin_lock();  
    key = false;  
    wakeup(this);  
    s.spin_unlock();  
}
```

Verwaltung der Sleep-Queue

```
struct SleepQ {  
    ...  
};  
SleepQ slq; //eigentlich viele  
sleep1(void *chan, Spin &sp) {  
    → ... Einreihen in die SleepQ ...  
    sp.spin_unlock();  
    swtch();  
    sp.spin_lock();  
}  
wakeup(void *chan) {  
    → ... Entnehmen aus der SleepQ ...  
}
```

Blockierendes Warten in Mehrprozessorsystem

```
class Block {  
    bool key;  
    Spin s;  
public:  
    Block();  
    void block_lock();  
    void block_unlock();  
};  
...  
void Block::block_lock() {  
    s.spin_lock();  
    while (test_and_set(key))  
        sleep1 (this,s);  
    s.spin_unlock();  
}  
void Block::block_unlock() {  
    s.spin_lock();  
    key = false;  
    wakeup(this);  
    s.spin_unlock();  
}
```

Verwaltung der Sleep-Queue

```
struct SleepQ {  
    ...  
    Spin s2;  
};  
  
SleepQ slq; //eigentlich viele  
  
sleep1 (void *chan, Spin &sp) {  
    slq.s2.spin_lock();  
    ... Einreihen in die SleepQ ...  
    slq.s2.spin_unlock();  
    sp.spin_unlock();  
    swtch();  
    sp.spin_lock();  
}  
  
wakeup(void *chan) {  
    slq.s2.spin_lock();  
    ... Entnehmen aus der SleepQ ...  
    slq.s2.spin_unlock();  
}
```

Blockierendes Warten in Mehrprozessorsystem

```
class Block {  
    bool key;  
    Spin s;  
public:  
    Block();  
    void block_lock();  
    void block_unlock();  
};  
...  
void Block::block_lock() {  
    s.spin_lock();  
    while (test_and_set(key))  
        sleep1 (this,s);  
    s.spin_unlock();  
}  
void Block::block_unlock() {  
    s.spin_lock();  
    key = false;  
    wakeup(this);  
    s.spin_unlock();  
}
```

Verwaltung der Sleep-Queue

```
struct SleepQ {  
    ...  
    Spin s2;  
};  
  
SleepQ slq; //eigentlich viele  
  
sleep1 (void *chan, Spin &sp) {  
    slq.s2.spin_lock();  
    → ... Einreihen in die SleepQ ...  
    slq.s2.spin_unlock();  
    sp.spin_unlock();  
    swtch();  
    sp.spin_lock();  
}  
  
wakeup(void *chan) {  
    → slq.s2.spin_lock();  
    ... Entnehmen aus der SleepQ ...  
    slq.s2.spin_unlock();  
}
```

Blockierendes Warten in Mehrprozessorsystem

```
class Block {  
    bool key;  
    Spin s;  
public:  
    Block();  
    void block_lock();  
    void block_unlock();  
};  
...  
  
void Block::block_lock() {  
    disable_interrupts();  
    s.spin_lock();  
    while (test_and_set(key))  
        sleep1(this,s);  
    s.spin_unlock();  
    enable_interrupts();  
}  
  
void Block::block_unlock() {  
    disable_interrupts();  
    s.spin_lock();  
    key = false;  
    wakeup(this);  
    s.spin_unlock();  
    enable_interrupts();  
}
```

Bei Nutzung durch Interrupt-Handler:
– darf nicht in Spin hängenbleiben
⇒ zusätzlich Interrupt-Ausschluss erforderlich

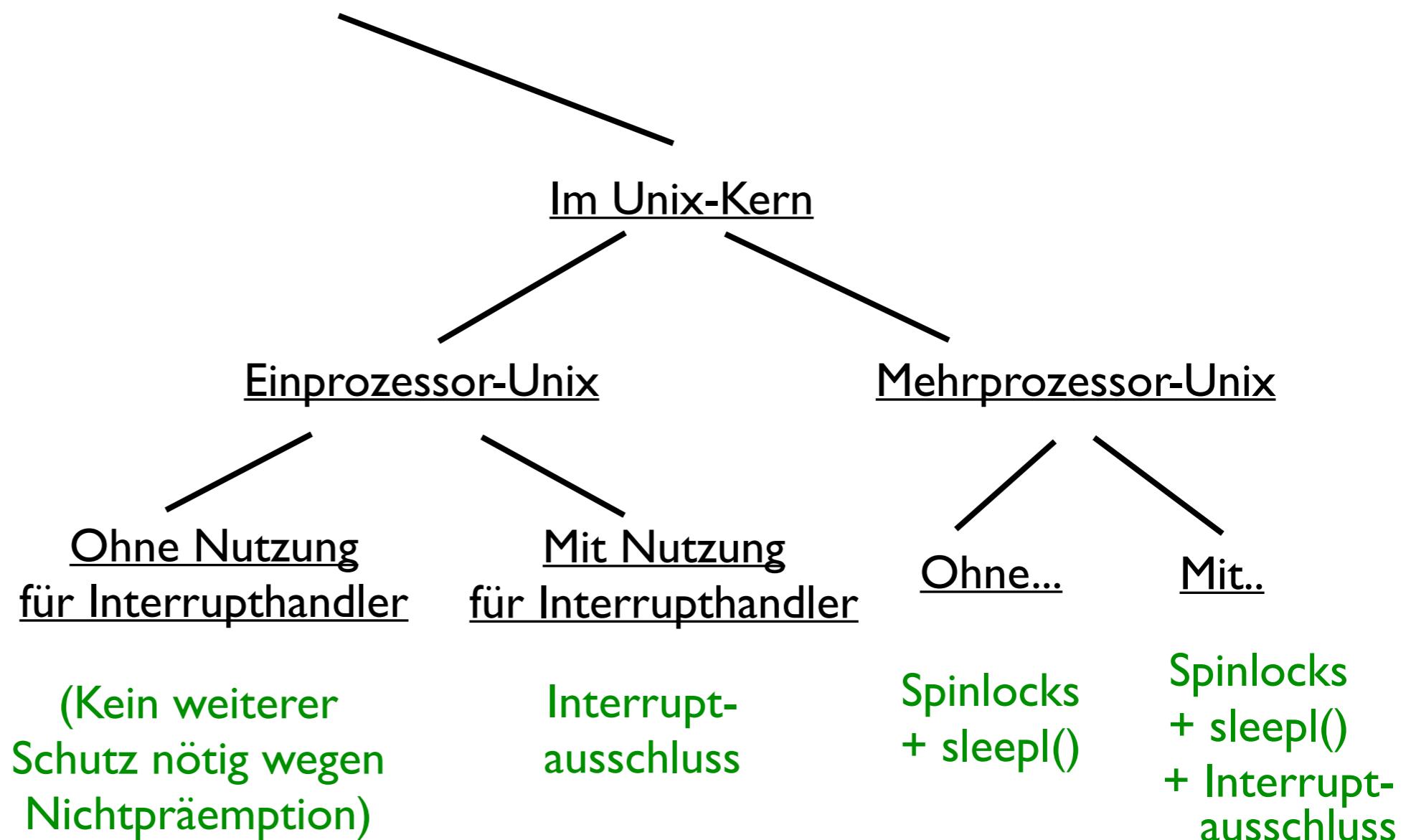
Blockierendes Warten in Mehrprozessorsystem

```
class Block {  
    bool key;  
    Spin s;  
public:  
    Block();  
    void block_lock();  
    void block_unlock();  
};  
...  
void Block::block_lock() {  
    disable_interrupts();  
    s.spin_lock();  
    while (test_and_set(key))  
        sleep1 (this,s);  
    s.spin_unlock();  
    enable_interrupts();  
}  
  
void Block::block_unlock() {  
    disable_interrupts();  
    s.spin_lock();  
    key = false;  
    wakeup(this);  
    s.spin_unlock();  
    enable_interrupts();  
}
```

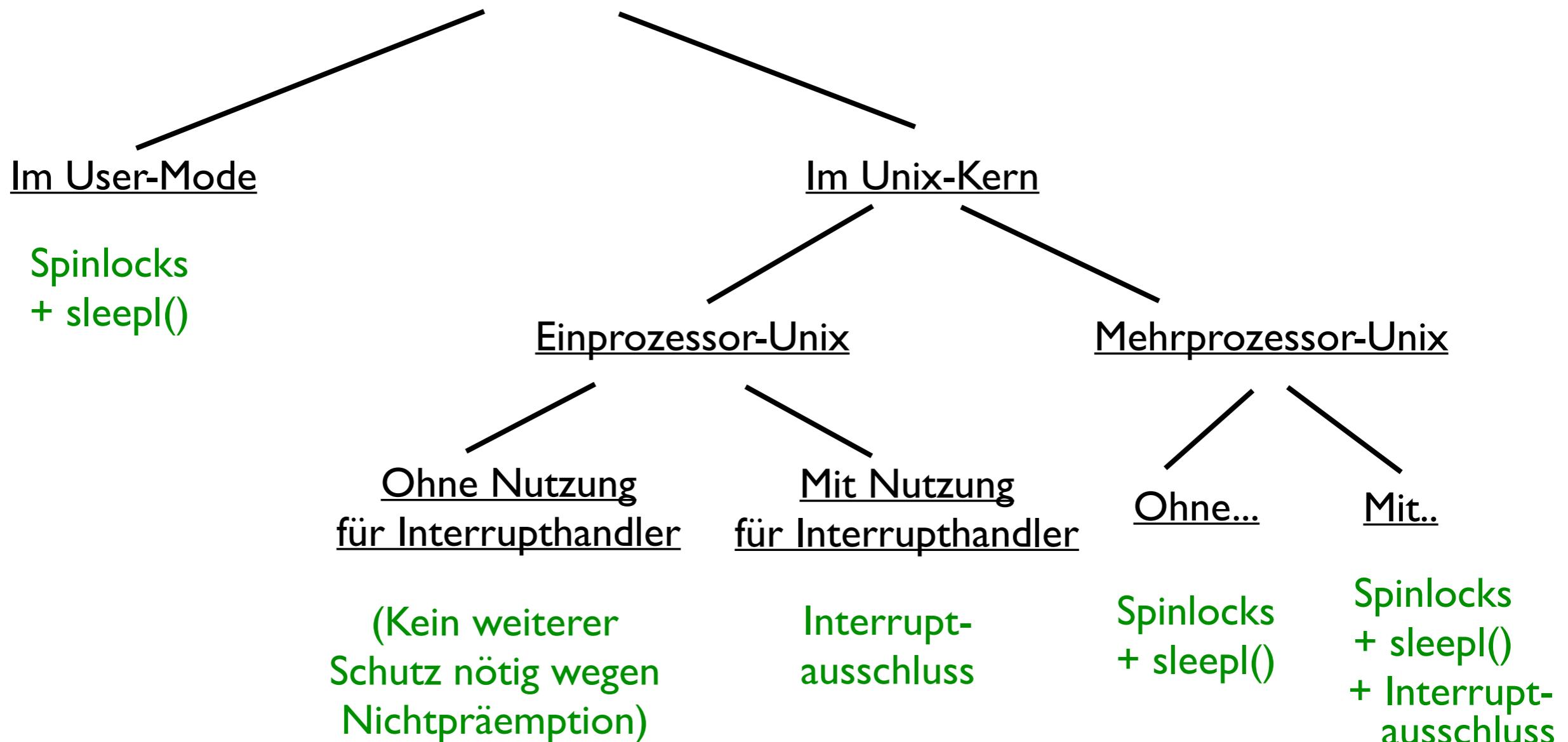
Verwaltung der Sleep-Queue

```
struct SleepQ {  
    ...  
    Spin s2;  
};  
  
SleepQ slq; //eigentlich viele  
  
sleep1 (void *chan, Spin &sp) {  
    slq.s2.spin_lock();  
    sp.spin_unlock();  
    ... Einreihen in die SleepQ ...  
    slq.s2.spin_unlock();  
    swtch();  
    sp.spin_lock();  
}  
  
wakeup(void *chan) {  
    slq.s2.spin_lock();  
    ... Entnehmen aus der SleepQ ...  
    slq.s2.spin_unlock();  
}
```

Zusammenfassung: Realisierung von `block_lock()`



Zusammenfassung: Realisierung von `block_lock()`



Fragen – Teil 3

- Grenze die Begriffe *aktives* und *blockierendes* Warten gegeneinander ab.
- In einer Unix-Multiprozessorumgebung können mehrere Prozesse nebenläufig sleep()/wakeup() aufrufen. Warum ist dies ein kritischer Abschnitt? Warum kann man ihn nicht einfach dadurch schützen, dass man den Aufruf von sleep()/wakeup() von einem *Spinlock* umgibt? Was wird man stattdessen tun?

Zusammenfassung

- Lösung Leser-Schreiber-Problem mit Lock-Verfahren
- Ereignisvariablen vs. Locks
- Aktives Warten vs. blockierendes Warten
- Realisierung von blockierenden Locks
- Blockierende Locks im Mehrprozessorsystem

Locks vs. Ereignisvariablen – Fragen

1. Warum kann man das Leser/Schreiber-Problem nicht mit einem einzigen Lock lösen?
2. Wie kann man eine einseitige Synchronisation mit Hilfe von `wait()` und `signal()` vornehmen? Wie kann man diese Primitiven in etwa auf `lock()` und `unlock()` abbilden?
3. Grenze die Begriffe *aktives* und *blockierendes* Warten gegeneinander ab.
4. In einer Unix-Multiprozessorumgebung können mehrere Prozesse nebenläufig `sleep()`/`wakeup()` aufrufen. Warum ist dies ein kritischer Abschnitt? Warum kann man ihn nicht einfach dadurch schützen, dass man den Aufruf von `sleep()`/`wakeup()` von einem *Spinlock* umgibt? Was wird man stattdessen tun?